

BA

stichting
mathematisch
centrum



BA

AFDELING MATHEMATISCHE BESLISKUNDE

BN 14/72

AUGUSTUS

B.J. LAGEWEG, J.K. LENSTRA
ALGORITMEN VOOR KNAPZAKPROBLEMEN

Voorlopige uitgave

2e boerhaavestraat 49 amsterdam

BIBLIOTHEEK MATHEMATISCH CENTRUM
AMSTERDAM



Printed at the Mathematical Centre, 49, 2e Boerhaavestraat, Amsterdam.

The Mathematical Centre, founded the 11-th of February 1946, is a non-profit institution aiming at the promotion of pure mathematics and its applications. It is sponsored by the Netherlands Government through the Netherlands Organization for the Advancement of Pure Research (Z.W.O), by the Municipality of Amsterdam, by the University of Amsterdam, by the Free University at Amsterdam, and by industries.

I N H O U D

	blz.
1. INLEIDING	1
2. DYNAMISCHE PROGRAMMERING	3
2.1 Rugzakalgoritmen van Hu en Nemhauser	3
2.2 Rugzakalgoritmen van Gilmore en Gomory	5
2.3 Knapzakalgoritmen	11
3. BRANCH-AND-BOUND	14
3.1 Algemeen	14
3.2 Rugzakalgoritme	16
3.3 Knapzakalgoritme	17
3.4 Kanttekeningen	20
4. REKENRESULTATEN	21
4.1 Rugzakalgoritmen	21
4.2 Knapzakalgoritmen	25
5. CONCLUSIES	25
APPENDICES	
A Dominantie	27
B Problemen	29
C ALGOL-procedures	31
D Literatuur	46

1. INLEIDING

We beschouwen het volgende probleem:

$$\begin{aligned}
 P(b) \quad & \max \sum_{j=1}^n c_j x_j \\
 (1) \quad & \text{onder } \sum_{j=1}^n a_j x_j \leq b \\
 & 0 \leq x_j \leq u_j \quad j=1, \dots, n \\
 & x_j \text{ geheel} \quad j=1, \dots, n
 \end{aligned}$$

Dit probleem zullen we aanduiden als het rugzakprobleem met bovengrenzen. We onderscheiden twee speciale versies van dit probleem. Als alle bovengrenzen $u_j = 1$ zijn, spreken we over het knapzakprobleem $KP(b)$ met knapzakfunctie $K(a)$, $0 \leq a \leq b$:

$$\begin{aligned}
 KP(b) \quad & K(b) = \max \sum_{j=1}^n c_j x_j \\
 (2) \quad & \text{onder } \sum a_j x_j \leq b \\
 & x_j = 0, 1 \quad j=1, \dots, n
 \end{aligned}$$

Het tweede geval, het rugzakprobleem, treedt op als de bovengrenzen geen beperking vormen, d.w.z. $u_j \geq b/a_j$.

De rugzakfunctie is gedefinieerd als:

$$\begin{aligned}
 RP(b) \quad & R(b) = \max \sum_{j=1}^n c_j x_j \\
 (3) \quad & \text{onder } \sum_{j=1}^n a_j x_j \leq b \\
 & x_j \geq 0, \text{ geheel} \quad j=1, \dots, n
 \end{aligned}$$

We nemen aan dat a_j ($j=1, \dots, n$) en b natuurlijke getallen zijn en dat c_j ($j=1, \dots, n$) niet-negatief en reëel is.

We gebruiken in het vervolg de notaties:

$H_{(p,q)}(b)$ is de maximale waarde van probleem HP(b),
met $x_1 = \dots = x_{p-1} = 0$ en $x_{q+1} = \dots = x_n = 0$;

$H_{-d}(b)$ is de maximale waarde van probleem HP(b),
met $x_d = 0$;

$[y]$ is het grootste gehele getal niet groter dan y ;

$d_j = c_j/a_j$ is de relatieve waardedichtheid van variabele x_j .

Als toepassingen vermelden we het investeringsselectieprobleem [18] en het snijprobleem [7], waarin de rugzakalgoritme een subroutine is van het L.P.-probleem. Aan de meer theoretische kant is te noemen:

- Het groepenprobleem, dat ontstaat bij de groepentheoretische aanpak van het geheeltallige programmeringsprobleem [18], kan worden geformuleerd als een rugzakprobleem met bovengrenzen.
- Bij de reductie van stelsels vergelijkingen in geheeltallige variabelen ontstaat een knapzakprobleem, waarin de bijvoorwaarde een gelijkheid is [2].
- De sneden in snede-algoritmen voor het geheeltallige programmeringsprobleem kunnen worden versterkt door het oplossen van een rugzakprobleem [1].

Twee oplossingsmethoden worden behandeld:

dynamische programmering in hoofdstuk 2 en branch-and-bound in hoofdstuk 3.

Geen aandacht wordt gegeven aan knapzakalgoritmen, die de toegelaten hoekpunten van de eenheidskubus genereren [3] [13].

2. DYNAMISCHE PROGRAMMERING

2.1 De rugzakalgoritmen van Hu en Nemhauser

Uitgangspunt voor toepassing van dynamische programmering is het model:

$$(4) \quad \begin{cases} F_0(a) \equiv 0 \\ F_j(a) \equiv \max_{0 \leq x_j \leq [a/a_j]} \{c_j x_j + F_{j-1}(a - a_j x_j)\}, \quad j=1, \dots, n \end{cases}$$

$$(5) \quad z_j(a) \equiv x_j, \text{ als } F_j(a) = c_j x_j + F_{j-1}(a - a_j x_j), \quad j=1, \dots, n \\ , a=0, 1, \dots, b$$

Door herhaalde substitutie van deze definitie volgt $F_j(a) = R_{(1,j)}(a)$ en in het bijzonder $F_n(b) = R_{(1,n)}(b) = R(b)$.

Een oplossing die $F_n(b)$ realiseert wordt recursief teruggevonden als:

$$(6) \quad x_j = z_j \left(b - \sum_{l=j+1}^n a_l x_l \right), \quad j=n, n-1, \dots, 1.$$

Het model (4) - (5) heeft twee, voor praktisch gebruik onoverkomelijke, bezwaren: Het aantal te vergelijken beslissingen is zeer groot - bij benadering $nb + \frac{1}{2}b^2 \sum_{j=1}^n 1/a_j$ - en de functies z_1, \dots, z_n

moeten voor $0 \leq a \leq b$ worden bewaard om de optimale strategie terug te vinden.

Een iets andere aanpak (Hu [12]) komt aan deze bezwaren tegemoet.

We definiëren:

$$(7) \quad \begin{cases} H_0(a) \equiv \begin{cases} -\infty & a < 0 \\ 0 & a \geq 0 \end{cases} \\ H_j(a) \equiv \max \{H_{j-1}(a), c_j + H_j(a - a_j)\}, \quad j=1, \dots, n \end{cases}$$

$$(8) \quad \begin{cases} i_0(a) \equiv 0 \\ i_j(a) \equiv \begin{cases} j & \text{als } H_j(a) > H_{j-1}(a) \\ i_{j-1}(a) & \text{anders} \end{cases}, \quad j=1, \dots, n. \end{cases}$$

Lemma 1: $H_j(a) = R_{(1,j)}(a)$ voor $0 \leq a \leq b$ en $1 \leq j \leq n$.

Bewijs: Als $a < 2a_j$ zijn de definities (4) en (7) identiek.

Als $pa_j \leq a < (p+1)a_j$, $p \geq 2$ volgt door substitutie:

$$\begin{aligned} H_j(a) &= \max \{H_{j-1}(a), c_j + \max \{H_{j-1}(a-a_j), c_j + H_j(a-2a_j)\}\} \\ &= \max \{H_{j-1}(a), c_j + H_{j-1}(a-a_j), \dots, pc_j + H_{j-1}(a-pa_j)\} \\ &\equiv F_j(a) = R_{(1,j)}(a). \end{aligned}$$

Om een oplossing die $H_n(b)$ realiseert terug te vinden, is alleen $i_n(a)$, $a=0, \dots, b$ nodig. Stel $a_0 \equiv 0$ en bepaal recursief de indexverzameling

$$I(b) \equiv \{j_1 = i_n(b), j_2 = i_n(b - a_{j_1}), \dots, j_m = i_n(b - a_{j_1} - \dots - a_{j_{m-1}}), \dots\}.$$

De waarde van x_j in een optimale oplossing van $RP(b)$ is de cardinaliteit van j in $I(b)$.

Het aantal te vergelijken beslissingen bij deze methode is bij benadering nb . De registratie van de optimale oplossing vergt slechts één array met lengte b .

De algoritme van Hu (procedure 1 van appendix C) is gebaseerd op de functionaalvergelijkingen (7) en (8). Vooraf wordt nagegaan of bepaalde eenvoudige vormen van dominantie (zie appendix A) optreden. De daarna resterende variabelen worden gesorteerd naar niet-stijgende relatieve dichtheden. De berekening (7) van de rugzakfunctie voor variabele j wordt slechts uitgevoerd, indien $c_j > R_{(1,j-1)}(a_j)$.

De functies $H_j(a)$ zijn monotoon niet-dalende trapfuncties, die in principe alleen op de sprongpunten berekend behoeven te worden (Nemhauser [18]). De algoritme van Nemhauser (procedure 2 van appendix C) is in opbouw gelijk aan de algoritme van Hu, met dien verstande dat alleen sprongpunten geadministreerd worden.

2.2 Rugzakalgoritmen van Gilmore & Gomory

In de voorgaande algoritmen is de rekentijd evenredig met het produkt van het aantal variabelen n en het rechterlid b van de bijvoorwaarde. In principe staan dus twee wegen open om tot effectievere algoritmen te komen, waarvoor wij gebruikmaken van specifieke eigenschappen van de rugzakfunctie.

Lemma 2: Voor de r.z.f $R(a)$, $0 \leq a \leq b$ geldt:

$$(9) \quad R(a) \geq 0$$

$$(10) \quad R(a_j) \geq c_j \quad , \quad j=1, \dots, n$$

$$(11) \quad R(a) \geq R(a') \quad , \quad a > a'$$

$$(12) \quad R(a+a') \geq R(a) + R(a')$$

Bewijs (12): De som van de optimale oplossingen van $RP(a)$ en $RP(a')$ is een toegelaten, maar niet noodzakelijk optimale oplossing van $RP(a+a')$.

Lemma 3: Als $x_p > 0$ in een oplossing die $R(a)$ realiseert, dan:

$$(13) \quad R(a) = R(a-a_p) + R(a_p)$$

$$(14) \quad R(a_p) = c_p$$

Bewijs: Zij $R(a) = \sum_{j=1}^n c_j x_j$, $x_p > 0$. Een toegelaten oplossing voor

$RP(a-a_p)$ wordt gevormd door

$$x_j^* = \begin{cases} x_j & , \quad j \neq p \\ x_p - 1 & , \quad j = p. \end{cases}$$

Uit lemma 2 volgt nu (13):

$$R(a) \geq R(a-a_p) + R(a_p) \geq \sum_{j=1}^n c_j x_j^* + c_p = R(a).$$

Door (13) als definitie van $R(a_p)$ te beschouwen, volgt (14):

$$c_p \leq R(a_p) \leq \sum_{j=1}^n c_j x_j - \sum_{j=1}^n c_j x_j^* = c_p .$$

Gevolg 1: (Optimaliteit van substrategiën)

Als (x_1, \dots, x_n) $R(b)$ realiseert,
 realiseert (y_1, \dots, y_n) , met $0 \leq y_j \leq x_j$,

$$R(a) \text{ voor } \sum_{j=1}^n a_j y_j \leq a \leq \sum_{j=1}^n a_j y_j + (b - \sum_{j=1}^n a_j x_j).$$

Gevolg 2: De r.z.f $R(a)$ voldoet aan de functionaalvergelijking:

$$(15) \quad \begin{cases} R(0) = 0 \\ R(a) = \max \{R(a-a_j) + c_j \mid 0 \leq j \leq n, a_j \leq a\}, \text{ voor } a > 0, \end{cases}$$

waarbij de verschilvariabele x_0 gedefinieerd is door $a_0=1$ en $c_0 = 0$.

De algoritme 1 A van Gilmore & Gomory [9] (procedure 3 van appendix C) is gebaseerd op functionaalvergelijking (15), geschreven als:

$$(16) \quad R(a) = \max \{R(y) + c_j \mid y = a - a_j, a_j \leq a, 0 \leq j \leq n\}, a > 0.$$

Er zijn twee arrays met lengte b in gebruik: array r bevat na afloop de rugzakfunctie R , in array i staat op plaats a een beslissing j , waarvoor $R(a) = R(a-a_j) + c_j$.

De algoritme exploiteert het feit dat alleen sprongpunten van de r.z.f $R(a)$ in aanmerking behoeven te worden genomen als y in (16). Als voor $y = a - a_k$, $k > 0$ geldt: $R(y) = R(y-1)$, dan volgt:

$$R(y) + c_k = R(y-1) + c_k + c_0 \leq R(y + a_k - 1) + c_0 = R(a-1) + c_0,$$

zodat de term voor $j = k$ in het rechterlid van (16) gemajoreerd wordt door de term voor $j = 0$.

We nemen aan dat voor alle variabelen geldt $0 < a_j \leq b$ en $a_j \neq a_k$ voor $j \neq k$, en dat de variabelen geïndiceerd zijn naar stijgende a_j .

Algoritme 1 A luidt:

0. Initialiseer $r(a) = 0$ voor $0 \leq a \leq b$.

Initialiseer $r(a_j) = c_j$ en $i(a_j) = j$ voor $j = 1, \dots, n$.

Stel $i(0) = 0$ en $y = 1$.

1. Als $r(y) \leq r(y-1)$, kies dan als optimale beslissing

$i(y) = 0$ en stel $r(y) = r(y-1)$.

2. (Controleer op dominantie).

3. Als $i(y) = 0$, ga dan naar 5.
4. Bereken voor $a = y + a_j$, $j = 1, \dots, n$ met $a_j \leq \min(y, b-y)$, $r(y) + c_j$.
Als $r(y) + c_j > r(a)$, stel dan $r(a) = r(y) + c_j$ en $i(a) = j$.
5. Als $y < b$, verhoog dan y met 1 en ga naar stap 1.
6. Bereken de oplossing, die $r(b)$ realiseert door backtracking in array i vanuit $a = \max \{ y \mid 0 \leq y \leq b, i(y) > 0 \}$. Stop.

Opmerkingen:

1. Dominantie van variabele j kan worden geconstateerd in stap 2 als $y = a_j$. Als $i(y) \neq j$, bestaat een combinatie van variabelen, waarin j niet voorkomt, met $r(a_j) \geq c_j$: elimineer variabele j .
2. In stap 3 mag gelden: $a_j \leq y$, om vergelijkingen tussen oplossingen, die bij backtracking de volgorde $j, \dots, i(y)$, resp. $i(y), \dots, j$ zouden opleveren, te vermijden.
3. Afgezien van de beperking tot sprongpunten van $R(a)$ is algoritme 1 A wat betreft aantal vergelijkingen ($n \times b$) en benodigde geheugenruimte gelijkwaardig aan de algoritme van Hu.

Een functiewaarde $R(a)$ wordt mogelijk door verschillende oplossingen gerealiseerd. We willen aan a een unieke oplossing $x(a)$ toekennen bij een gegeven permutatie $(0, 1, \dots, n)$ van de variabelen x_0, x_1, \dots, x_n . We kiezen als deze unieke $x(a)$ de lexicografisch grootste oplossing die $R(a)$ realiseert: als $x \neq x(a)$ eveneens $R(a)$ realiseert, bestaat een getal p met $x_j = x_j(a)$ voor $j < p$ en $x_p < x_p(a)$. We definiëren voorts de functie $i(a)$ als

$$(17) \quad \begin{aligned} i(0) &\equiv n+1 \\ i(a) &\equiv \min \{ j \mid 0 \leq j \leq n, R(a) = R(a-a_j) + c_j \}, \quad a > 0. \end{aligned}$$

$i(a)$ wijst de variabele met de laagste index aan, die positief is in een of andere oplossing die $R(a)$ realiseert (lemma 3), m.a.w.

$$i(a) = \min \{ j \mid x_j(a) > 0 \}.$$

Als we backtracken in array i , met $i(a) = j$, vinden we derhalve alleen indices, die niet kleiner zijn dan j .

Want stel $i(a-a_j) = p < j$. In de unieke oplossing $x(a-a_j)$ is dan $x_p(a-a_j) > 0$. Maar $x(a-a_j)$, aangevuld met eenmaal variabele j , realiseert $R(a)$ en is lexicografisch groter dan $x(a)$, in strijd met de definitie van $x(a)$.

Opmerking: Bij toepassing van gevolg 4 moet $i(a-a_{i(a-a_j)})$ bekend zijn in $a-a_j$, d.w.z. $a_j \leq a_{i(a-a_j)}$ voor $j \leq i(a-a_j)$:

de variabelen moeten naar stijgende a_j worden geïndiceerd.

Behalve door vermindering van het aantal te vergelijken beslissingen, kan ook winst geboekt worden door verkleining van het interval, waarover $R(a)$ berekend moet worden. Als $i(a) = 1$ voor $a' \leq a \leq a''$, met $a'' - a' \geq \max_j a_j$, komen voor $a > a''$ alleen nog beslissingen x_1 (en x_0) in aanmerking (lemma 4). De vraag is of en hoe we naar zo'n situatie kunnen toewerken. Intuïtief verwacht men dat variabelen met een grote relatieve dichtheid "op den duur" de voorkeur genieten. Deze verwachting wordt gepreciseerd in

Lemma 6:

Als voor x_p geldt: $d_p \geq d_j$ voor alle j , $p < j \leq n$, dan bestaat een getal $a(p)$, zó, dat voor alle $a \geq a(p)$:

$$(20) \quad R(a) = R_{(p+1,n)}(a') + R_{(0,p)}(a''),$$

voor een $a' \leq a(p)$ en $a' + a'' \leq a$.

Bewijs: Zij v_j en w_j geheel, met $v_j a_j = w_j a_p$ voor $j = p+1, \dots, n$.

We kiezen $a(p) = \sum_{j=p+1}^n v_j a_j$. $R(a)$ kan met herhaald toepassen

van lemma 3 gesplitst worden in twee stukken, met alle variabelen x_j , $j > p$ in het eerste stuk:

$$R(a) = R_{(p+1,n)}(a') + R_{(0,p)}(a'').$$

We moeten nog aantonen dat $a' \leq a(p)$. Als $a' > a(p)$, is er een variabele x_q , $q > p$, met $x_q > v_q$. Vervang x_q door $x'_q = x_q - v_q$ en x_p door $x'_p = x_p + w_q$. Dit reductieproces voor $x_q > v_q$ kan worden herhaald, totdat alle $x_q \leq v_q$. Bijgevolg is tenslotte $a' \leq a(p)$.

Gevolg 5: Als voor x_1 geldt $d_1 \geq d_j$, $1 < j \leq n$ (x_1 is een "turnpike" variabele), dan voldoet $R(a)$ voor $a > a(1)$ aan:

$$R(a) = R_{(2,n)}(a') + [(a-a')/a_1]c_1 \text{ voor een } a' \leq a(1),$$

$$R(a) = R(a-a_1) + c_1.$$

$R(a)$ is voor $a > a(1)$ periodiek met periodelengte a_1 en een niveauverschil c_1 tussen twee opeenvolgende perioden. Als we een turnpike variabele index 1 geven, zijn op den duur alleen nog beslissingen x_1 toegelaten. Zodra dat het geval is - gewoonlijk voor een $a(1) < \sum_{j=2}^n v_j a_j$ -, kan $R(a)$ verder door extrapolatie worden gevonden.

Algoritme 1 B van Gilmore & Gomory [9] / Shapiro & Wagner [20] (procedure 4 van appendix C) is gebaseerd op functionaalvergelijking (19) en de periodiciteit van de rugzakfunctie. De structuur van de algoritme is identiek aan algoritme 1 A. In stap 4 echter worden alleen beslissingen met $j \leq i(y)$ en $j = i(a - a_{i(y)})$ beschouwd. In stap 5 wordt gestopt, zodra een a bereikt is, waarboven de rugzakfunctie periodiek wordt, d.w.z. als voor alle $y > a$ in stap 4 alleen beslissing 0 of 1 is toegelaten. We nemen aan dat variabele 1 een turnpike variabele is en dat de overige variabelen geïndiceerd zijn naar stijgende a_j . De algoritme luidt:

0. Initialiseer $r(a) = i(a) = 0$ voor $0 \leq a \leq b$.
Initialiseer $r(a_j) = c_j$ en $i(a_j) = j$ voor $j = 1, \dots, n$.
Stel $i(0) = n+1$ en $y = 1$.
1. Als $r(y) \leq r(y-1)$, kies dan als optimale beslissing $i(y) = 0$ en stel $r(y) = r(y-1)$.
2. (Controleer op dominantie).
3. Als $i(y) = 0$, ga dan naar 5.
4. Bereken voor $a = y + a_j$ met $j = 1, \dots, i(y)$, $a \leq b$ en $j = i(a - a_{i(y)})$, $r(y) + c_j$. Als $r(y) + c_j > r(a)$, stel dan $r(a) = r(y) + c_j$ en $i(a) = j$.
5. Bepaal $b_{\max} = \max \{a \mid i(a) > 1\}$.
Als $y < b_{\max}$, verhoog dan y met 1 en ga naar stap 1.
6. Bepaal de oplossing, die $r(b)$ realiseert, door extrapolatie voor $b > b_{\max} + a_1$ en backtracking voor het resterende gedeelte. Stop.

2.3 Knapzakalgoritmen

De knapzakfunctie voldoet aan de eigenschappen (9) - (11) van de rugzakfunctie: $K(a) \geq 0$, $K(a_j) \geq c_j$ en $K(a) \geq K(a')$ als $a \geq a'$, maar niet aan eigenschap (12). Als $x(a)$, resp. $x(a')$ de functiewaarden $K(a)$, resp. $K(a')$ realiseren, dan hoeft $x(a) + x(a')$ geen toegelaten oplossing van $KP(a + a')$ te zijn. Het is dus niet mogelijk knapzakalgoritmen af te leiden, analoog aan de rugzakalgoritmen van Gilmore & Gomory.

We kunnen $K(b)$ als volgt recursief uitdrukken:

$$\begin{aligned}
 & K_0(y) \equiv 0 & , & & 0 \leq y \leq b \\
 & i_0(y) \equiv 0 & , & & 0 \leq y \leq b \\
 (21) \quad & K_j(y) \equiv & \begin{cases} K_{j-1}(y) & , & 0 \leq y < a_j \\ \max \{K_{j-1}(y), K_{j-1}(y-a_j) + c_j\} & , & a_j \leq y < b \end{cases} \\
 & i_j(y) \equiv & \begin{cases} 1 & , & K_j(y) > K_{j-1}(y) \\ 0 & , & \text{anders} \end{cases} & , & 0 \leq y \leq b \\
 & & & & , & 1 \leq j \leq n.
 \end{aligned}$$

$K(b)$ is gelijk aan $K_n(b)$ en de bijbehorende oplossing wordt recursief bepaald als: $x_j = i_j(b - \sum_{p=j+1}^n a_p x_p)$, $j = n, n-1, \dots, 1$.

In tegenstelling tot het rugzakprobleem zijn nu alle n functies i_j nodig om de oplossing terug te vinden.

De knapzakalgoritme van Hu (procedure 5 van appendix C) is gebaseerd op de functionaalvergelijking (21). De variabelen worden gesorteerd op niet-stijgende relatieve dichtheid, omdat wijziging van de functiewaarde in $k(y)$ meer handelingen vereist dan een gelijkblijvende functiewaarde. De knapzakfunctie $K_{(1,j)}(a)$ wordt berekend over het interval $[0, \min \{b, \sum_{l=1}^j a_l\}]$.

De algoritme luidt:

0. Sorteert de variabelen op niet-stijgende c_j/a_j .
1. Stel $k(0) = 0$, $b_{\max} = 0$ en $j = 1$.
2. Als $b_{\max} < b$, bepaal dan $b' = \min \{b_{\max} + a_j, b\}$, initialiseer $k(y) = k(b_{\max})$ voor $y = b_{\max} + 1, \dots, b'$ en stel $b_{\max} = b'$.

3. Bepaal achtereenvolgens voor $y = b_{\max}, b_{\max} - 1, \dots, a_j$ de waarde $k(y - a_j) + c_j$. Als $k(y - a_j) + c_j > k(y)$ stel dan $k(y) = k(y - a_j) + c_j$.
4. Leg in array i de omslagpunten van de functie $i_j(y)$, gedefinieerd volgens (21) vast, d.w.z. alle y waarvoor $i_j(y) \neq i_j(y+1)$.
5. Als $j < n$ verhoog dan j met 1 en ga naar 2.
6. Als $b_{\max} < b$, stel dan $b = b_{\max}$.
7. Bepaal de oplossing die $k(b)$ realiseert door backtracking in array i middels telling van het aantal omslagpunten van de functie $i_j(y)$ op het interval $[b, b - \sum_{l=j+1}^n a_l x_l]$.
8. Stop.

Gerhardt [6] ondervangt het bezwaar dat alle n functies i_j bewaard moeten worden door een andere definitie van i_j :

$$(22) \quad i_j(y) \equiv \begin{cases} j & , \text{ als } K_j(y) > K_{j-1}(y) \\ i_{j-1}(y) & , \text{ anders} \end{cases} \quad , j \geq 1$$

$$i_0(y) \equiv 0.$$

De oplossing van $KP(b)$ wordt bepaald door backtracking in $i_n(y)$, zolang de daarbij aangetroffen indices van de variabelen monotoon dalen.

Immers, zij $j_1 = i_n(b)$, $b_2 = b - a_{j_1}$ en $j_2 = i_n(b_2)$.

Als $j_2 < j_1$, dan $i_{j_2}(b_2) = i_n(b_2)$. Als echter $j_2 \geq j_1$, dan

$K_n(b_2) > K_{j_1-1}(b_2)$ en $i_n(b_2) = j_2 \neq i_{j_1-1}(b_2)$. In dat geval moeten $K_{j_1-1}(b_2)$ en $i_{j_1-1}(b_2)$ opnieuw berekend worden door het knapzakprobleem

$KP(b_2)$ voor j_1-1 variabelen op te lossen. Het voordeel dat minder geheugenruimte nodig is kan het nadeel meebrengen, dat een - moeilijk voorspelbaar - aantal keren een knapzakprobleem moet worden opgelost.

De knapzakalgoritme van Gerhardt (procedure 6 van appendix C) is in opzet gelijk aan de algoritme van Hu. De verschillen betreffen de initialisering in stap 2, de registratie van de functie $i_j(y)$ in stap 4 en het backtrackproces in stap 7. Deze stappen luiden voor de algoritme van Gerhardt:

2. Als $b_{\max} < b$, bepaal dan $b' = \min \{b_{\max} + a_j, b\}$,
initialiseer $k(y) = k(b_{\max})$ en $i(y) = i(b_{\max})$ voor $y = b_{\max}, \dots, b'$
en stel $b_{\max} = b'$.
4. Stel $i(y) = j$, als in stap 3 de waarde van $k(y)$ veranderd is,
voor $y = b_{\max}, b_{\max}-1, \dots, a_j$.
- 7a. Stel $n = i(b)$, $x_n = 1$ en verminder b met a_n .
- 7b. Als $k(b) = 0$, ga dan naar 8.
- 7c. Als $i(b) \geq n$, verminder dan n met 1 en ga naar 1.
- 7d. Ga naar 7a.

3. BRANCH-AND-BOUND

3.1 Algemeen

We houden ons bezig met het algemene probleem $P(b)$. We nemen in het vervolg aan dat de variabelen geïndiceerd zijn naar niet-stijgende relatieve dichtheden, d.w.z. $c_j/a_j \geq c_k/a_k$ als $j < k$, en dat $0 < a_j \leq b$ voor alle variabelen.

Zij X de verzameling van alle toegelaten oplossingen van $P(b)$. We bekijken deelverzamelingen X die worden gekarakteriseerd door een vector met n componenten $\bar{x} = (\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n)$, met $\bar{x}_j \geq -1$ en geheel. Een variabele j is in X gefixeerd op de waarde \bar{x}_j als $\bar{x}_j \geq 0$, en vrij in X als $\bar{x}_j = -1$; we noteren X wel als $X = \{(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n)\}$. De vector \bar{x} bepaalt bij X een indexverzameling van vrije variabelen $N(X) \equiv \{j \mid \bar{x}_j = -1\}$, en twee getallen: de som $c(X)$ van de waarden van de gefixeerde variabelen:

$$c(X) = \sum_{j \in N \setminus N(X)} c_j \bar{x}_j,$$

en het herziene rechterlid $b(X)$:

$$b(X) = b - \sum_{j \in N \setminus N(X)} a_j \bar{x}_j.$$

Een bovengrens $UB(X)$ van X , in de zin van de branch-and-boundtheorie [17], kan worden berekend door de eis van geheeltalligheid van de variabelen te verwaarlozen:

$$\begin{aligned} UB(X) = \max \quad & \sum_{j=1}^n c_j x_j. \\ \text{onder} \quad & \sum_{j=1}^n a_j x_j \leq b \\ & 0 \leq x_j \leq u_j, \quad j \in N(X) \\ & x_j = \bar{x}_j, \quad j \in N \setminus N(X), \end{aligned}$$

ofwel:

$$(23) \quad UB(X) = c(X) + \max \left\{ \sum_{j \in N(X)} c_j x_j \mid \sum_{j \in N(X)} a_j x_j \leq b(X), 0 \leq x_j \leq u_j, j \in N(X) \right\}.$$

De optimale oplossing van dit L.P.-probleem is eenvoudig te bepalen. De variabelen $x_j, j \in N(X)$, krijgen de waarde u_j in volgorde van index, zolang $\sum_{\substack{l \in N(X) \\ l \leq j}} a_l u_l \leq b(X)$. De variabele met de laagste index, zeg x_f ,

waarvoor het linkerlid $b(X)$ overtreft, krijgt waarde $(b(X) - \sum_{\substack{l < f \\ l \in N(X)}} a_l u_l) / a_f$; de overige variabelen $x_j, j \in N(X)$ worden 0

gesteld.

We definiëren op het branch-and-bound proces de ondergrensfunctie LB als de waarde van de beste tot dusver bekende oplossing van $P(b)$, die we in het vervolg de pretendent zullen noemen.

Een verzameling X heet gepeild, als $UB(X) \leq LB$. Een niet-lege deelverzameling kan gepeild worden.

1. door de optimale oplossing van X te bepalen; als de waarde hiervan groter is dan LB, registreer dan deze oplossing als pretendent en stel LB gelijk aan deze waarde;
2. door rechtstreekse berekening van een bovengrens $UB(X) \leq LB$;
3. door splitsing van X in disjuncte deelverzamelingen X_1, X_2, \dots en peiling van deze deelverzamelingen:

$$UB(X) \leq \max_{p \geq 1} UB(X_p) \leq LB.$$

Als de eerste manier van peilen te moeilijk is - voor is dit het eigenlijke probleem - en rechtstreekse berekening van $UB(X)$ niet tot resultaat leidt, wordt het splitsingsprincipe te hulp geroepen:

X wordt indirect gepeild door peiling van een aantal disjuncte deelverzamelingen, in de hoop dat deze verzamelingen gemakkelijker rechtstreeks gepeild kunnen worden. De peiling van deze deelverzamelingen kan onmiddellijk na de splitsing dan wel op een later tijdstip worden uitgevoerd (zie kanttekening 2 in par.3.4).

Probleem $P(b)$ is equivalent met het peilen van , waarbij na afloop LB de waarde heeft van de optimale oplossing van $P(b)$, die gegeven wordt door de pretendent.

3.2 Rugzakalgoritme

In het rugzakprobleem kunnen de bovengrenzen op de variabelen als oneindig groot worden beschouwd. De bovengrens van een deelverzameling X is dan

$$\begin{aligned} \text{UB}(X) = & \begin{cases} c(X) & , \quad N(X) = \emptyset \\ c(X) + d_k b(X) & , \quad N(X) \neq \emptyset, k = \min \{j \mid j \in N(X)\} \end{cases} . \end{aligned}$$

X wordt zonnodig gesplitst in deelverzamelingen X_0, \dots, X_M door de in X vrije variabele met de laagste index, de splitsingsvariabele, zeg x_k , in X_p te fixeren op waarde p , d.w.z.

$$X_p \equiv \{(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_{k-1}, p, \bar{x}_{k+1}, \dots, \bar{x}_n)\} , \text{ voor } p=0, 1, \dots, M = \lfloor b(X)/a_k \rfloor .$$

De nieuw gegenereerde deelverzamelingen X_0, \dots, X_M kunnen als volgt gepeild worden:

1. Als er in X_M nog vrije variabelen een gehele positieve waarde kunnen aannemen, stel dan $p = M$ en ga naar 3.

2. De in X_M optimale oplossing x^* is $x_j^* = \begin{cases} \bar{x}_j & j \notin N(X) \\ 0 & j \in N(X) \end{cases}$,

met waarde $c(X_M)$. Als $c(X_M) > LB$, stel dan $LB = c(X_M)$ en registreer x^* als pretendent.

Als $\text{UB}(X_M) = c(X_M)$, d.w.z. als X_M geen vrije variabelen meer heeft of $b(X_M) = 0$, is X_M (en impliciet X_{M-1}, \dots, X_0) gepeild; ga dan naar 8.

Vervolg anders met peiling van de eerstvolgende niet-lege deelverzameling X_p , d.i. stel $p = \lfloor (b(X) - \min_{j \in N(X)} a_j) / a_k \rfloor$ en ga naar 7.

3. Bereken $\text{UB}(X_p)$. Als $\text{UB}(X_p) \leq LB$ bevat X_p (en a fortiori X_{p-1}, \dots, X_0) geen optimale oplossing: ga naar 8.

4. Bereken de vrije variabele x_s met de kleinste index die in X_p waarde 1 kan aannemen: $s \equiv \min \{j \mid j \in N(X_p), a_j \leq b(X_p)\}$.

Als $s > k+1$, kunnen x_{k+1}, \dots, x_{s-1} in X_p alleen waarde nul hebben:

verander in dat geval de karakteristieke vector van X_p in $(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, 0, \dots, 0, \bar{x}_s, \dots, \bar{x}_n)$, verscherp de bovengrens tot

$\text{UB}(X_p) = c(X_p) + d_s b(X_p)$ en ga naar stap 6 als deze bovengrens

$\text{UB}(X_p) \leq LB$.

5. Splits X_p in $1 + \lfloor b(X_p)/a_s \rfloor$ deelverzamelingen door x_s als splitsingsvariabele voor X_p te nemen en peil deze nieuw gegenereerde groep deelverzamelingen.
6. X_p is gepeild, verminder p met 1.
7. Als $p \geq 0$, ga dan naar 3.
8. Stop: X_M, \dots, X_0 zijn gepeild.

De rugzakalgoritme (procedure 7 van appendix C) [7] initialiseert $LB=0$, kiest x_1 als splitsingsvariabele van (deel)verzameling en peilt $0, \dots, \lfloor b/a_1 \rfloor$

Opmerking: In procedure 7 worden LB en $c(X)$ niet afzonderlijk berekend, maar alleen het verschil $LB - c(X)$.

3.3 Knapzakalgoritme

We kunnen bij knapzakproblemen een deelverzameling

$X \equiv \{(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, -1, \dots, -1)\}$ splitsen in $X_1 = \{x | x \in X, x_s = 1, s > k\}$ en $X_0 = \{x | x \in X, x_s = 0, s > k\}$, analoog aan de rugzakalgoritme.

Een andere manier om X te splitsen is in deelverzamelingen, die onderscheiden worden door de in X vrije variabele met de laagste index die in de desbetreffende deelverzameling op waarde 1 gefixeerd is. Als we definiëren:

$$X^p \equiv \{(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, 0, \dots, 0, \bar{x}_p = 1, -1, \dots, -1)\}, p = k+1, \dots, n$$

$$X^{n+1} \equiv \{(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, 0, \dots, 0)\},$$

dan is $X = \sum_{p=k+1}^{n+1} X^p$ en $X^p \cap X^q = \emptyset, p \neq q$.

Als we zo splitsen in X^1, \dots, X^{n+1} en nieuw gegenereerde deelverzamelingen telkens verder splitsen in volgorde van stijgende index, is het resulterende proces een lexicografische aftelling van oplossingen van $KP(b)$. Omdat aftelling van een deelverzameling slechts voortgezet hoeft te worden, zolang deze niet gepeild is, kan de aftelling voor een groot deel impliciet geschieden.

De bovengrens $UB(X)$ op $X = \{(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k = 1, -1, \dots, -1)\}$ is volgens (23):

$$(24) \quad UB(X) = c(X) + \sum_{l=k+1}^{f-1} c_l + d_f \{b(X) - \sum_{l=k+1}^{f-1} a_l\}$$

$$\equiv c'(X) + d_f \cdot b'(X)$$

Omdat berekening van deze bovengrens meer werk is dan bij het rugzak-probleem, is het zaak deze berekening zo weinig mogelijk uit te voeren en een eenmaal berekende bovengrens zoveel mogelijk te benutten:

- a. Als $a_p > b(X)$, dan $X^p = \emptyset$.
- b. Als $X^{k+1} = \dots = X^n = \emptyset$, dan is $(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, 0, \dots, 0) \in X^{n+1}$ optimaal in X en is X rechtstreeks gepeild.
- c. $UB(X^p)$ is een monotoon niet-stijgende functie van p .
Als X^p gepeild is, zijn ook X^{p+1}, \dots, X^{n+1} gepeild, overeenkomstig de definitie van gepeilde deelverzameling.
- d.1 Als $X^{k+1} \neq \emptyset$, dan $UB(X^{k+1}) = UB(X)$.

- d.2 Als na splitsing X^q de eerste niet-lege deelverzameling is, $X^{k+1} = \dots = X^{q-1} = \emptyset$ en $X^q \neq \emptyset$, dan geldt:

$$UB(X^q) \leq c'(X) + d_q b'(X),$$

$$\text{en } UB(X^q) = c'(X) + \sum_{l=q}^{s-1} c_l + d_s b'(X^q),$$

$$\text{als } UB(X^q) = c(X^q) + \sum_{l=q+1}^{s-1} c_l + d_s b'(X^q).$$

De bovengrens van de "eerste" niet-lege deelverzameling van een nieuw gegenereerde groep deelverzamelingen kan dus overschat of berekend worden met behulp van de bovengrens van de moederverzameling.

- e. Binnen een groep deelverzamelingen kunnen schattingen en bovengrenzen op soortgelijke wijze doorgegeven worden tussen twee na elkaar onderzochte deelverzamelingen.
- e.1 Als $(X^p)^{p+1} \neq \emptyset$, d.w.z. in X^p kan variabele x_{p+1} waarde 1 aannemen, dan ook $X^{p+1} \neq \emptyset$. De bovengrensfunctie daalt van X^p naar X^{p+1} met tenminste $c_p - d_f a_p$. Een eenvoudige overschatting van $UB(X^{p+1})$, die vooral kracht heeft als $f \gg p$, is

$$UB(X^{p+1}) \leq UB(X^p) - c_p + d_f a_p = \{c'(X^p) - c_p\} + d_f \{b'(X^p) + b_p\}.$$

$UB(X^{p+1})$, die volgens (24) gevonden wordt als

$$UB(X^{p+1}) = c'(X^{p+1}) + d_s b'(X^{p+1}),$$

kan ook via enkele correcties op $UB(X^p)$ bepaald worden:

$$UB(X^{p+1}) = \{c'(X^p) - c_p\} + \sum_{l=f}^{s-1} c_l + d_s b'(X^{p+1}).$$

e.2 Als $(X^p)^{p+1} = \emptyset$, $X^{p+1} = \dots = X^{q-1} = \emptyset$ en $X^q \neq \emptyset$, dan is een overschatting voor $UB(X^q)$:

$$\begin{aligned} UB(X^q) &\leq UB(X^p) - c_p + d_q \cdot a_p \\ &= \{c'(X^p) - c_p\} + d_q \{b'(X^p) + a_p\}, \end{aligned}$$

en kan $UB(X^q)$ worden berekend als

$$UB(X^q) = \{c'(X^p) - c_p\} + \sum_{l=q}^{s-1} a_l + d_s b'(X^q).$$

Onder de veronderstelling dat minstens één vrije variabele in $X = \{\{\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, -1, \dots, -1\}\}$ waarde 1 kan aannemen, d.w.z.

$\bigcap_{p=k+1}^n X^p \neq \emptyset$, kunnen we X als volgt "aftellen tot peiling":

1. Als $X^{k+1} \neq \emptyset$, stel dan $p = k+1$ en ga naar 5.
Initialiseer $p = k+1$.
2. Bepaal de eerstvolgende niet-lege, nog niet gepeilde deelverzameling X^p , d.w.z. stel $p = \min \{l \mid a_l \leq b(X), l > p\}$.
- * / 3. Bereken $UB(X^p)$ met behulp van d. of e. en stel f gelijk aan de index van de fractionele variabele in (24).
Als $UB(X^p) \leq LB$, is X^p (en a fortiori X^{p+1}, \dots, X^n) gepeild: ga naar 8.
4. Als de oplossing, die $UB(X^p)$ realiseert, geheeltallig is, i.c. $UB(X^p) = c'(X^p)$, registreer dan deze oplossing $(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_k, 0, \dots, 0, \bar{x}_p = 1, 1, \dots, \bar{x}_{f-1} = 1, 0, \dots, 0)$ als pretendent, stel $LB = c'(X^p)$ en ga naar 8.
5. Als er in X^p nog vrije variabelen waarde 1 kunnen aannemen - hetzij $f > p+1$, hetzij $\min \{a_j \mid j > f\} \leq b(X^p)$ -, pas dan het aftelproces toe op X^p en ga naar 2.
6. Als $c'(X^p) > LB$, registreer dan de oplossing, die $c'(X^p)$ realiseert, als pretendent en stel $LB = c'(X^p)$.
7. Als $\bigcap_{l=p+1}^n X^l \neq \emptyset$, i.c. $\min \{a_j \mid j > p\} > b(X^p) + a_p$, ga dan naar 2.
8. Stop: X^{p+1}, \dots, X^n zijn gepeild.

De knapzakalgoritme (procedure 8 van appendix C) [7] [12] initialiseert $LB = 0$ en peilt door impliciete aftelling.

- * / ----- Als de overschatting voor $UB(X^p)$, gebaseerd op d. of e. hierboven, LB niet overtreft, ga dan naar 8.

3.4 Kanttelingen

1. In bovenstaande algoritme kan als splitsingsvariabele worden beschouwd de vrije variabele met de laagste index. Greenberg en Hegerich [11] splitsen op de fractionele variabele in een deelverzameling, d.i. de variabele die bij oplossing van het L.P.probleem (23) ter bepaling van de bovengrens een niet-gehele waarde aanneemt. Hun algoritme (procedure 9 van appendix C) is equivalent aan de algoritme van Land and Doig [15] voor het algemene geheeltallige lineaire programmeringsprobleem, als deze algoritme wordt gebruikt om $KP(b)$ op te lossen.

2. Alle boven beschreven algoritmen onderzoeken gegenereerde deelverzamelingen volgens de LIFO-regel : de laatst gegenereerde deelverzameling wordt het eerst gepeild. Voordelen van deze aanpak zijn een eenvoudige, automatische administratie van nog te peilen deelverzamelingen en een gering aantal handelingen tussen twee opeenvolgend onderzochte deelverzamelingen. Nadeel is de starheid, waardoor eventueel meer deelverzamelingen gegenereerd worden dan strikt noodzakelijk, door splitsing van deelverzamelingen met een bovengrens, die kleiner is dan de waarde van de optimale oplossing. Dit bezwaar vervalt, als we een prioriteitsregel gebruiken, waarbij we steeds proberen de nog niet-gesplitste deelverzameling met de hoogste bovengrens te peilen. Terwijl i.h.a. een compromis tussen de LIFO-regel en een prioriteitsregel wordt aanbevolen [5], is onze ervaring, in overeenstemming met Greenberg en Hegerich [11], dat voor knapzakproblemen de LIFO-regel de voorkeur verdient.

3. Procedure 10 van appendix C (rucksackubbb) is een algoritme voor het rugzakprobleem met bovengrenzen. De algoritme is met inachtneming van de bovengrenzen op de variabelen opgebouwd als procedure 7 voor het rugzakprobleem zonder bovengrenzen.

4. Cabot [4] gebruikt de eliminatiemethode van Fourier-Motzkin om branch-and-bound algoritmen voor het rugzakprobleem af te leiden. In deze algoritmen kunnen de splitsingsvariabelen in elke willekeurige, zij het vaste volgorde, worden gekozen. Wordt gesplitst naar dalende

relatieve dichtheid, dan resulteert de boven beschreven rugzakalgoritme. Cabot rapporteert de beste resultaten bij splitsing naar stijgende range van de variabelen, waarbij hij de range bepaalt als het verschil tussen de maximale en minimale waarde van een variabele in een toegelaten oplossing, die een hogere criteriumwaarde heeft dan een heuristisch bepaalde beginoplossing.

4. REKENRESULTATEN

De ALGOL-procedures 1 - 10 (appendix C) zijn getest op de EL-X8 computer van het Mathematisch Centrum aan de hand van 4 series testproblemen (appendix B), waarvan de moeilijkheidsgraad toeneemt van serie A naar serie D.

4.1 Rugzakalgoritmen

Tabel 1 geeft aanleiding tot de volgende opmerkingen:

1. De algoritme van Nemhauser is langzamer dan de algoritme van Hu, uitgezonderd voor serie A. De problemen van serie A bezitten een dusdanige dominantie, dat slechts weinig (1-10) variabelen niet gedomineerd worden. Andere hier niet opgenomen testproblemen met $10 \leq n \leq 25$ wijzen eveneens uit dat de beperking van de administratie tot sprongpunten alleen bij kleine n voordeel kan opleveren.
2. De rekestijden van de algoritmen van Hu en Gilmore & Gomory 1a zijn ongeveer gelijk, zoals te verwachten is, omdat beide een zelfde aantal vergelijkingen uitvoeren.
3. Onder de algoritmen, die dynamische programmering gebruiken, is algoritme 4 van Gilmore & Gomory 1b / Shapiro & Wagner superieur. De invloed van de wijzigingen t.o.v. algoritme 3 kan worden afgeleid uit tabel 2. In de C-serie speelt periodiciteit geen rol; alle winst is het gevolg van een kleiner aantal vergelijkingen. Bij een groot rechterlid b telt dit voordeel zwaarder, omdat de turnpike variabele

TABEL 1: REKENTIJDEN VOOR RUGZAKPROBLEMEN (in seconden)

PROBLEEM	ALGORITME				
	1 Hu	2 Nemhauser	3 GG 1 a	4 GG1b/S.W.	7 B.& B.
A - 250 - 19	.3	.3	.3	.3	.3
25	2.4	2.7	2.8	.4	.3
50	4.5	5.1	5.6	.5	.3
500 - 19	.5	.5	.4	.4	.4
25	3.4	2.0	2.8	.7	.5
50	6.3	3.4	5.1	.9	.5
1000 - 19	.9	1.0	.8	.8	.9
25	9.3	7.2*	9.8	1.4	1.0
50	17.1	-*	18.9	1.8	1.0
B - 250 - 01	4	5	3	2	1
05	19	32	17	4	2
500 - 01	9	14	7	3	2
05	44	98	42	4	3
1000 - 01	16	28	12	3	4
05	80	158	66	3	4
C - 250 - 11	(55)*	70	30	14	10
21	(160)	189	96	24	34
500 - 11	(220)	(275)	118	52	34
21	(630)	(750)	(350)	95	190
1000 - 11	(900)	(1100)	(450)	199	130
21	(2500)	(3000)	(1200)	377	1394
D - 10 - 08			1.3	.6	14.6
10			1.9	.7	3.9
20			4.9	.9	171.4
40			11.0	1.1	10.6
60			19.0	1.4	.4
25 - 08			3.7	.8	173.1
10			5.2	.8	1.0
20			12.1	1.0	20.3
40			27.3	1.2	2113.6
60			43.9	1.4	>1800

* schatting

* overschrijding geheugencapaciteit

TABEL 2. VERGELIJKING ALGORITMEN 3 EN 4

PROBLEEM	b	R(a) perio- diek vanaf	REKENTIJD(sec)	
			ALG.3	ALG.4
B-1000-01	1016	350	12	3
-05	5076		66	3
C-1000-11	3308	>11000	(450)	199
-21	6315		(1200)	377
D- 25-10	1010	658	5	.8
-60	6060		44	1.4

relatief vaker optimaal is naarmate de rugzakfunctie $R(a)$ het periodieke deel van zijn domein nadert: de verhouding tussen de rekentijden voor de twee C-problemen is 3 bij algoritme 3 en 2 bij algoritme 4. In de B- en D-serie wordt de stijging van de rekentijden in algoritme 3 sterk afgevlakt in algoritme 4 door de vroeg optredende periodiciteit.

4. In de C-serie neemt de relatieve dichtheid langzaam toe bij stijgende a_j . Op den duur, bij grote b , zullen de variabelen met grote a_j de voorkeur hebben. Bij de in procedure 4 gehanteerde volgorde naar stijgende a_j moet het grootste deel van de variabelen doorlopen worden volgens functionaalvergelijking (19), als de beslissing $i(a)$ een hoge index heeft. Op voorhand verwacht men dat een algoritme, dat de variabelen omgekeerd nummert, minder vergelijkingen heeft uit te voeren. Het tegendeel bleek echter; de oorzaak hiervan is de kleine waarde van b t.o.v. de grootste a_j in de C-serie, waardoor de situatie, dat variabelen met grote a_j optimaal zijn, zelden kan voorkomen. Daarnaast heeft omkering van de volgorde het bezwaar, dat de controle op dominantie niet meer in de algoritme past en dat lemma 5 niet toegepast kan worden.

Hoewel functionaalvergelijking (19) een willekeurige permutatie van de variabelen, bv. naar dalende relatieve dichtheden, toestaat, hebben de twee bovengenoemde permutaties het voordeel, dat, zodra bij één vergelijking geconstateerd is dat b overschreden wordt, de overige vergelijkingen nagelaten kunnen worden.

5. De rekentijden van algoritme 4 en branch-and-bound algoritme 7 ontlopen elkaar niet veel voor de series A,B en C. Wanneer algoritme 4 sneller is betreft het problemen, waarin het bovengrensmechanisme slecht functioneert:

- In serie C zijn de verschillen tussen de relatieve dichtheden van de variabelen uiterst gering: iedere deelverzameling heeft nage-nog dezelfde bovengrens; de diepte van de boom van gesplitste deelverzamelingen blijft gelijk, bij stijgende b , maar de breedte neemt toe en daarom ook de rekentijd.
- In serie D komen geen variabelen met kleine a_j voor ($a_j > 100$). Bij sommige waarden van b zijn de combinaties van relatief hoogwaardige variabelen slecht passend, terwijl de resterende slack niet kan worden opgevuld met kleine a_j . Bijgevolg ligt de waarde van de pretendent LB ver af van $UB(i)$ en moet de aftelling lang worden voortgezet. Voor een dergelijk soort problemen fluctueren de rekentijden van de branch-and-bound algoritme sterk, als b een interval doorloopt.

Voor de gemakkelijker problemen van serie A en B heeft de branch-and-bound algoritme 7 de prettige eigenschap dat de rekentijden niet van b afhangen. De rekentijden van algoritme 4 nemen regelmatig toe bij stijgende b , zolang $R(b)$ nog niet periodiek is, om daarna praktisch constant te blijven (afgezien van een lichte stijging voor initialisering van $r(a)$, $0 \leq a \leq b$).

Een ander vergelijkingspunt is de benodigde geheugenruimte.

Nadeel van de dynamische programmeringsmethode is dat veel geheugenruimte nodig is: ook bij een andere programmering van de algoritme zijn minimaal vereist 2 arrays, met een lengte gelijk aan de grootste a_j , in het kerngeheugen, plus 1 array met een lengte, gelijk aan het niet-periodieke interval van $R(a)$, in een extern geheugen. De branch-and-bound algoritme heeft dit bezwaar niet.

4.2 Knapzakalgoritmen

Tabel 3 (zie blz.26) geeft aanleiding tot de volgende opmerkingen:

1. De tijden voor de algoritmen van Hu en Gerhardt zijn ongeveer gelijk. In alle hier opgenomen testproblemen behoeft Gerhardt slechts één knapzakprobleem op te lossen, voor enkele andere problemen moesten twee knapzakproblemen worden opgelost, maar i.h.a. schijnt de prijs voor het geringer gebruik van geheugenruimte (vgl.probleem C-250-05) zelden betaald te hoeven worden. Men moet evenwel bedenken dat in de optimale oplossingen van de series B en C slechts enkele variabelen positief zijn.
2. De algoritme van Greenberg en Hegerich is voor de geteste problemen geen verbetering t.o.v. algoritme 8; de oorzaak hiervan ligt in de sterke toename van de administratieve bezigheden.
3. Voor knapzakproblemen is de branch-and-bound algoritme 8 te prefereren, uitgezonderd voor problemen, waarbij kleine a_j ontbreken (serie D). Voor dergelijke problemen falen in feite alle algoritmen bij een groter aantal variabelen.
Wat betreft het gedrag van de rekentijden van algoritme 8, afhankelijk van de grootte van b , kunnen dezelfde opmerkingen gemaakt worden als voor de branch-and-bound rugzakalgoritme.

5. CONCLUSIES

Zowel voor het rugzakprobleem als voor het knapzakprobleem kan niet één algoritme als uniform het beste voor alle soorten problemen beschouwd worden.

Wanneer naast de bijvoorwaarde $\sum a_j x_j \leq b$ andere voorwaarden vervuld moeten worden, komen branch-and-bound algoritmen het eerst in aanmerking, enerzijds omdat deze het eenvoudigst aan het probleem zijn aan te passen, anderzijds, omdat de eigenschappen, waarop goed werkende rugzakalgoritmen m.b.v. dynamische programmering zijn gebaseerd, dan i.h.a. niet meer gelden.

Voor knapzakproblemen, waarin geen variabelen met kleine a_j voorkomen, werkt geen van de behandelde algoritmen bevredigend.

TABEL 3: REKENTIJDEN VOOR KNAPZAKPROBLEMEN (in seconden)

PROBLEEM	A L G O R I T M E			
	5 Hu	6 Gerhardt	8 B. & B.	9 B.& B.(GH)
A - 250 - 19	2	2	1.3	15
25	70	60	2.0	45
50	114	99	2.3	10
500 - 19	3	3	2.5	43
25	275	235	4.9	33
50	454	390	4.6	12
1000 - 19	8	7	6.7	953
25	> 800	927	9.0	513
50			9.4	
B - 250 - 01	12	12	2	223
05	110	97	2	263
500 - 01		44	5	
05			5	
1000 - 01			7	
05			8	
C - 250 - 01	49	47	9	
05	**	114	29	
500 - 01		187	34	
05			162	
1000 - 01			125	
05			1165	
D - 25 - 08	5.2	5.3	34.6	> 500
10	6.4	6.5	150.4	
20	10.8	11.1	49.3	
40 *	12.4	13.0	.2	
60 *	12.9	13.0	.2	

* probleem triviaal

** overschrijding geheugencapaciteit

APPENDIX A: Dominantie

Bij rugzakproblemen zijn soms variabelen aan te wijzen, die in geen enkele oplossing van $RP(b)$ voorkomen, bv. x_j als $a_j = a_k$ en $c_j < c_k$. We nemen aan dat onder de variabelen geen duplicaten voorkomen, d.w.z. $a_j \neq a_k$ of $c_j \neq c_k$ als $j \neq k$, en dat $0 < a_j \leq b$ voor $j=1, \dots, n$. Algemeen definiëren we:

Def.: Een variabele x_j wordt in een gegeven rugzakprobleem gedomineerd als $c_j \leq R_{-j}(a_j)$.

Stelling: $R(b)$ kan worden gerealiseerd door een oplossing zonder gedomineerde variabelen.

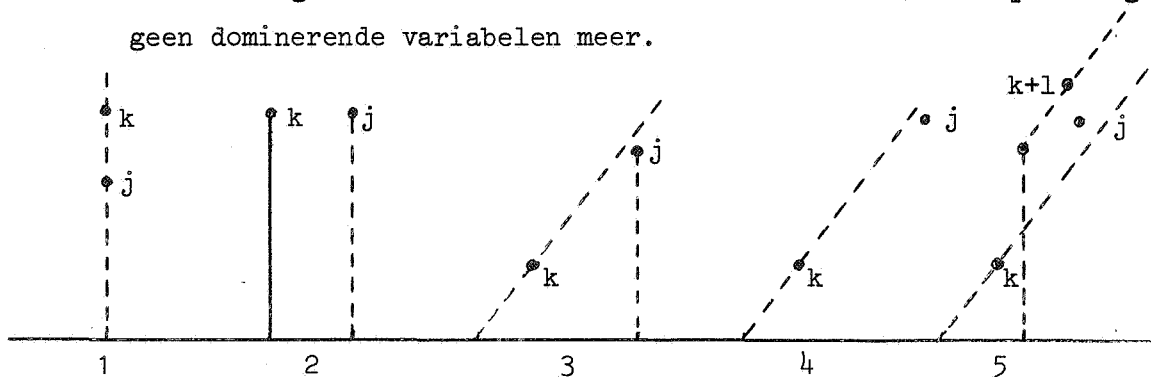
Bewijs: Stel x_{\max} is de grootste gedomineerde variabele in oplossing x_0 die $R(a)$ realiseert, d.w.z.

$$a_{\max} = \max \{ a_j \mid x_j > 0, c_j \leq R_{-j}(a_j) \}.$$

$c_{\max} < R_{-\max}(a_{\max})$ is strijdig met de optimaliteit van x .

Omdat geen duplicaten voorkomen, is dan de grootste variabele die positief is in een oplossing y die $R_{-\max}(a_{\max})$ realiseert, kleiner dan x_{\max} . Na substitutie van x_{\max} maal deze oplossing y , geldt voor de nieuwe oplossing x' van $RP(b)$, óf x'_{\max} bestaat niet, óf $a'_{\max} < a_{\max}$.

Na ten hoogste $n-1$ substituties bevat de dan ontstane oplossing geen dominerende variabelen meer.



Een variabele x_j wordt bv. gedomineerd door x_k (en x_1) als:

- 1) $a_j = a_k$ en $c_j < c_k$;
- 2) $c_j \leq \max \{ c_k \mid k \neq j, a_k < a_j \}$;
- 3) $a_j = p a_k$ en $c_j \leq p c_k$ ($p \geq 2$ en geheel) ;
- 4) $c_j \leq \max \{ p c_k \mid k \neq j, p a_k \leq a_j, p \geq 2 \text{ en geheel} \}$;
- 5) $c_j \leq \max \{ c_1 + p c_k \mid k \neq j, 1 \neq j, a_1 + p a_k \leq a_j, p \geq 1 \text{ en geheel} \}$.

In sommige algoritmen (b.v. rugzakalgoritmen van Gilmore & Gomory) is dominantie tijdens de uitvoering van de algoritme gemakkelijk vast te stellen; in andere is dat niet mogelijk en moet men zich ertoe beperken om vooraf eenvoudige vormen van dominantie na te gaan (branch-and-bound rugzakalgoritme, rugzakalgoritme van Hu) en eventueel ingewikkelder vormen tijdens de uitvoering (rugzakalgoritmen van Hu).

De voor deze controles benodigde tijd is meestal gering in verhouding tot de totale rekentijd of de verkregen tijdwinst.

APPENDIX B: Testproblemen

Bij het testen van de procedures van appendix C zijn 4 series testproblemen gebruikt. Een probleem wordt aangeduid door probleemnummer E-n-p:

- de letter E identificeert de serie;
- n is het aantal variabelen van het probleem;
- p is een getal dat problemen met verschillend rechterlid in dezelfde serie E en met hetzelfde aantal variabelen n van elkaar onderscheidt.

Tabel 4 beschrijft de manier waarop de problemen gegenereerd zijn en geeft enige karakteristieken van de series. (zie app.B 2)

Tabel 5 geeft de grootte van het rechterlid b van de bijvoorwaarde, waarboven de rugzakfunctie $R(b)$ periodiek is, zoals bepaald door algoritme 4 van appendix C.

TABEL 5: PERIODICITEIT VAN RUGZAKFUNCTIES

SERIE n	A	B	C	D
10				927
25				658
250	19	815	2289	
500	29	970	5963	
1000	26	350	>11000	

TABEL 4:

KARAKTERISTIEKEN VAN TESTPROBLEMEN

	Serie A	Serie B	Serie C	Serie D
n p	250-500-1000 19-25-50	250-500-1000 01-05	250-500-1000 11-21	10-25 08-10-20-40-60
a_j	$\langle 5 + 20t^* \rangle^\Delta$	$j + 15$	$\begin{cases} 3j+8, & j \text{ oneven} \\ 3j+7, & j \text{ even} \end{cases}$	$100 + j$
c_j	$\langle 500+2000t \rangle / 100$	$\langle \frac{a_j (100 + f_n^\nabla(t-.5))}{100} \rangle$	$\langle 100a_j^{1.001} \rangle / 100$	$100 + 2j$
b	$\begin{cases} 19 & p=19 \\ 5[3np/100]+4 & p \neq 19 \end{cases}$	$pa_n + 1$	$\langle pa_n / 10 \rangle$	pa_1
$\min_j a_j$	5	16	11	101
a_j	dicht opeen, deels gelijk	verschillend	verschillend, met grotere intervallen dan serie B	verschillend
c_j/a_j	zeer sterk variërend	variërend	$a_j^{.001}$	stijgend van 1 tot $1+n/(100+n)$
$b/\max_j a_j$	$\begin{cases} 1 & , p=19 \\ .006np, & p \neq 19 \end{cases}$	p	p/10	$p/(1+.01n)$
dominantie	zeer sterk: 1 à 2 % niet-gedomineerde variabelen	sterk: ± 30 niet-gedomineerde variabelen	geen	geen

* t is de waarde van een aselechte trekking uit een homogene 0-1 verdeling

$\Delta \langle y \rangle \equiv [y+.5]$

∇f_n is zo bepaald dat in elk probleem van serie B ± 30 niet-gedomineerde variabelen voorkomen

APPENDIX C: ALGOL-procedures

1. Rugzakalgoritme van Hu
2. Rugzakalgoritme van Nemhauser
3. Rugzakalgoritme van Gilmore & Gomory 1A
4. Rugzakalgoritme van Gilmore & Gomory 1B / Shapiro & Wagner
5. Knapzakalgoritme van Hu
6. Knapzakalgoritme van Gerhardt
7. Branch-and-bound rugzakalgoritme
8. Branch-and-bound knapzakalgoritme
9. Branch-and-bound knapzakalgoritme van Greenberg & Hegerich
10. Branch-and-bound algoritme voor rugzakproblemen met bovengrenzen

```

57
58
59
60
61
62
63
64
65 REAL PROCEDURE RUCKSACKDP(N,C,A,B,X)
66 VALUE N,B) INTEGER N,B) REAL ARRAY C) INTEGER ARRAY A,X)
67 BEGIN INTEGER J, K, AJ, Y, AMAX) REAL CJ, RY)
68 INTEGER ARRAY P(1:N), I(0:B) ARRAY R(0:B), Q(1:N)
69
70 PROCEDURE SORTP(LO,UP) VALUE LO,UP) INTEGER LO,UP)
71 ITER: IF UP>LO+1 THEN
72 BEGIN INTEGER M) J:= P[LO) CJ:= Q[J) M:= UP)
73 FOR K:= LO + 1 STEP 1 UNTIL M DO IF Q[P[K)] < CJ THEN
74 BEGIN FOR M:= M STEP -1 UNTIL K DO IF Q[P[M)] > CJ THEN
75 BEGIN Y:= P[K) P[K]:= P[M) P[M]:= Y) M:= M - 1) GO TO NEXTK END)
76 M:= K - 1) GO TO IN)
77 NEXTK: END)
78 IN: P[LO]:= P[M) P[M]:= J) IF M - LO > UP - M THEN
79 BEGIN SORTP(M + 1,UP) UP:= M - 1 END ELSE
80 BEGIN SORTP(LO,M - 1) LO:= M + 1 END) GO TO ITER
81 END ELSE
82 IF UP>LO THEN
83 BEGIN K:= P[LO) J:= P[UP)
84 IF Q[K) < Q[J) THEN BEGIN P[LO]:= J) P[UP]:= K END
85 END
86 SORTP)
87
88 FOR Y:= B STEP -1 UNTIL 0 DO R[Y]:= 0) AMAX:= 0)
89 FOR J:= N STEP -1 UNTIL 1 DO IF A[J) > B THEN X[J]:= 0 ELSE
90 BEGIN CJ:= C[J) AJ:= A[J) X[J]:= 0) IF AJ>AMAX THEN AMAX:= AJ)
91 IF R[AJ)<CJ THEN BEGIN R[AJ]:= CJ) I[AJ]:= J END
92 END)
93 CJ:= 0) NI:= 0)
94 FOR AJ:= 1 STEP 1 UNTIL AMAX DO IF R[AJ) > CJ THEN
95 BEGIN CJ:= R[AJ) IF I[AJ)>0 THEN
96 BEGIN NI:= NI+1) J:= P[NI]:= I[AJ) Q[J]:= CJ/AJ) R[AJ]:= 0)
97 Y:= AJ) RY:= CJ+CJ) FOR Y:= Y+AJ WHILE Y<AMAX DO
98 IF R[Y)>RY THEN RY:= R[Y)+CJ ELSE
99 BEGIN R[Y]:= RY) RY:= RY+CJ) I[Y]:= 0 END
100 END
101 END)
102 SORTP(1,N)
103 FOR Y:= AMAX STEP -1 UNTIL 0 DO R[Y]:= 0)
104 FOR K:= 1 STEP 1 UNTIL N DO
105 BEGIN J:= P[K) CJ:= C[J) AJ:= A[J)
106 IF R[AJ) < CJ THEN FOR Y:= AJ STEP 1 UNTIL B DO
107 IF R[Y - AJ) + CJ > R[Y) THEN BEGIN R[Y]:= R[Y - AJ) + CJ) I[Y]:= J END
108 END)
109 RUCKSACKDP:= R[B)
110 FOR Y:= 0, Y + 1 WHILE R[Y) = 0 DO I[Y]:= 0)
111 FOR J:= 1(B) WHILE J > 0 DO BEGIN X[J]:= X[J) + 1) B:= B - A[J) END
112 END RUCKSACKDP)
113
114
115
116

```

```

117
118
119
120 REAL PROCEDURE RUCKSACKDNEM(N,C,A,B,X);
121 VALUE N,B; INTEGER N,B; ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
122 BEGIN INTEGER AJ,AMAX,NEXTA,Y,INDEX,J,K,N1,B1; REAL CJ,RY,INF,INF2;
123 INTEGER ARRAY P[1:N],I,NEXT[0:B+1]; ARRAY R[0:B+1],Q[1:N];
124
125 PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
126 ITER: IF UP>LO+1 THEN
127 BEGIN INTEGER M; J:= P[LO]; CJ:= Q[J]; M:= UP;
128 FOR K:= LO + 1 STEP 1 UNTIL M DO IF Q[P(K)] < CJ THEN
129 BEGIN FOR M:= M STEP -1 UNTIL K DO IF Q[P(M)] > CJ THEN
130 BEGIN Y:= P(K); P(K):= P(M); P(M):= Y; M:= M - 1; GOTO NEXTK END;
131 M:= K - 1; GOTO IN;
132 NEXTK: END;
133 IN: P[LO]:= P(M); P(M):= J; IF M = LO > UP - M THEN
134 BEGIN SORTP(M + 1,UP); UP:= M - 1 END ELSE
135 BEGIN SORTP(LO,M - 1); LO:= M + 1 END; GOTO ITER
136 END ELSE
137 IF UP>LO THEN
138 BEGIN K:= P[LO]; J:= P[UP];
139 IF Q(K) < Q(J) THEN BEGIN P[LO]:= J; P[UP]:= K END
140 END
141 SORTP;
142
143 AMAX:= -1; FOR J:= 1 STEP 1 UNTIL N DO IF A[J]>B THEN X[J]:= 0 ELSE
144 BEGIN CJ:= C[J]; AJ:= A[J]; X[J]:= 0; IF AJ>AMAX THEN
145 BEGIN FOR AMAX:= AMAX+1 STEP 1 UNTIL AJ DO R[AMAX]:= 0; AMAX:= AJ END;
146 IF R[AJ]<CJ THEN BEGIN R[AJ]:= CJ; I[AJ]:= J END
147 END;
148 CJ:= 0; N1:= 0;
149 FOR AJ:= 1 STEP 1 UNTIL AMAX DO IF R[AJ]>CJ THEN
150 BEGIN CJ:= R[AJ]; IF I[AJ]>0 THEN
151 BEGIN N1:= N+1; J:= P[N1]:= I[AJ]; Q[J]:=CJ/AJ; R[AJ]:= 0;
152 Y:= -AJ; RY:= CJ+CJ; FOR Y:= Y+AJ WHILE Y<AMAX DO
153 IF R[Y]>RY THEN RY:= R[Y]+CJ ELSE
154 BEGIN R[Y]:= RY; RY:= RY+CJ; I[Y]:= 0 END
155 END
156 END;
157 SORTP(1,N); I[0]:= 0; B1:= B+1; NEXT[0]:= B1; R[B1]:= INF:= 1000; R[0]:= 0; INF2:= 100;
158 FOR K:= 1 STEP 1 UNTIL N DO
159 BEGIN J:= P(K); AJ:= A[J]; CJ:= C[J];
160 IF R[AJ]>CJ THEN GOTO NEM7; INDEX:= 0; NEXTA:= NEXT[0]; Y:= AJ;
161 NEM1: RY:= CJ+R[Y-AJ]; IF RY<R[NEXTA] THEN GOTO IF Y<NEXTA THEN NEM3 ELSE NEM6;
162 NEM2: IF NEXTA<Y THEN INDEX:= NEXTA; NEXTA:= NEXT[NEXTA];
163 IF R[NEXTA]>RY THEN GOTO NEM2; IF Y<NEXTA THEN GOTO NEM6;
164 NEM3: N1:= NEXT[INDEX]; IF N1>Y THEN GOTO NEM5;
165 NEM4: N1:= NEXT[N1]; IF N1<Y THEN GOTO NEM4;
166 NEM5: NEXT[Y]:= N1; NEXT[INDEX]:= INDEX:= Y; R[Y]:= RY; I[Y]:= J;
167 NEM6: Y:= AJ+NEXT[Y-AJ]; IF Y<B THEN GOTO NEM1;
168 IF R[NEXTA]<INF2 THEN
169 FOR NEXTA:= NEXTA,NEXT[NEXTA] WHILE R[NEXTA]<INF2 DO INDEX:= NEXTA; NEXT[INDEX]:= B1;
170 NEM7:
171 END J;
172 RUCKSACKDNEM:= R[INDEX];
173 FOR J:= I[INDEX] WHILE J>0 DO BEGIN X[J]:= X[J]+1; INDEX:= INDEX-A[J] END
174 END RUCKSACKDNEM;
175
176

```

```

177
178
179
180
181
182
183
184
185
186 REAL PROCEDURE RUCKSACKDPGG1A(N,C,A,B,X)
187 VALUE N,B; INTEGER N,B; ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
188 BEGIN INTEGER Y,AJ,AMAX,RMAX,ARC,J,N1; REAL CJ,RMAX;
189 INTEGER ARRAY P[1:N],AP[1:N+1],I[0:B]; ARRAY CP[1:N],R[0:B];
190
191 FOR Y:= B STEP -1 UNTIL 0 DO R[Y]:= 0; RMAX:= 0; N1:= 1;
192 FOR J:= N STEP -1 UNTIL 1 DO
193 BEGIN CJ:= C[J]; AJ:= A[J]; X[J]:= 0;
194 IF IE AJ<B THEN CJ>R[AJ] ELSE EALSE THEN
195 BEGIN R[AJ]:= CJ; I[AJ]:= J+N END
196
197 END;
198
199 FOR Y:= 1 STEP 1 UNTIL B DO
200 IF R[Y]<RMAX THEN I[Y]:= 0 ELSE
201 BEGIN RMAX:= R[Y]; IE I[Y]>N THEN
202 BEGIN P[N1]:= I[Y]-N; I[Y]:= N1; AP[N1]:= Y; CP[N1]:= RMAX; N1:= N1+1; AP[N1]:= B.END;
203 AMAX:= Y+Y; IE AMAX>B THEN AMAX:= B; J:= 1;
204 FOR ARC:= Y+AP[J] WHILE ARCSAMAX DO
205 IF RMAX+CP[J]<R[ARC] THEN J:= J+1 ELSE
206 BEGIN R[ARC]:= RMAX+CP[J]; I[ARC]:= J; J:= J+1 END
207
208 END;
209
210 FOR J:= I[B] WHILE J>0 DO B:= B-1; RUCKSACKDPGG1A:= R[B];
211 FOR B:= B,B-A[J] WHILE B>0 DO BEGIN J:= P[I[B]]; X[J]:= X[J]+1 END
212 END RUCKSACKDPGG1A;
213
214
215
216
217
218
219
220
221
222
223
224
225
226
227
228
229
230
231
232
233
234
235
236

```

237
238
239
240
241
242
243
244
245
246
247
248
249
250
251
252
253
254
255
256
257
258
259
260
261
262
263
264
265
266
267
268
269
270
271
272
273
274
275
276
277
278
279
280
281
282
283
284
285
286
287
288
289
290
291
292
293
294
295
296

```

REAL PROCEDURE RUCKSACKDPGG1BSW(N,C,A,B,X)
VALUE N,B; INTEGER N,B; ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
BEGIN
  INTEGER Y,AJ,AOPT,BMAX,ARC,J,IY,I1,N1,API1; REAL CJ,COPT,RMAX;
  INTEGER ARRAY P(1:N+1),AP(0:N+1),I(0:B); ARRAY CP(1:N),R(0:B);
  FOR Y:= B STEP -1 UNTIL 0 DO BEGIN R(Y):= 0; I(Y):= 0 END;
  COPT:= RMAX:= 0; AOPT:= BMAX:= 0;
  FOR J:= N STEP -1 UNTIL 1 DO
    BEGIN
      CJ:= C(J); AJ:= A(J); X(J):= 0; IF IE AJ<B THEN CJ>R(AJ) ELSE FALSE THEN
        BEGIN
          R(AJ):= CJ; I(AJ):= J+N; CJ:= CJ/AJ; IF CJ>COPT THEN
            BEGIN IF AOPT>BMAX THEN BMAX:= AOPT; COPT:= CJ; AOPT:= AJ END ELSE
              IF AJ>BMAX THEN BMAX:= AJ
            END
          END;
      COPT:= R(AOPT); P(1):= I(AOPT)-N; N1:= I(AOPT)+1; I(0):= N+1;
    END;
  FOR Y:= 1 STEP 1 UNTIL BMAX DO
    IF R(Y)<RMAX THEN I(Y):= 0 ELSE
      BEGIN
        RMAX:= R(Y); IY:= I(Y); ARC:= Y+AOPT;
        IF IE ARC<B THEN RMAX+COPT>R(ARC) ELSE FALSE THEN
          BEGIN
            R(ARC):= RMAX+COPT; I(ARC):= 1; IF ARC=BMAX THEN
              FOR I1:= 1, I(BMAX) WHILE I1<1 DO BMAX:= BMAX-1
            END;
            IF IY<1 THEN GOIQ NEXTY; IF IY>N THEN
              BEGIN N1:= N1+1; P(N1):= IY-N; IY:= I(Y); N1:= N1; AP(N1):= Y; CP(N1):= RMAX END;
            AJ:= AP(IY); I1:= IY+1; API1:= AP(I1); AP(I1):= B; J:= 2;
            FOR ARC:= Y+AP(J) WHILE ARC<B DO
              IF RMAX+CP(J)>R(ARC) THEN J:= J+1 ELSE IF I(ARC-AJ)=J THEN
                BEGIN R(ARC):= RMAX+CP(J); I(ARC):= I1:= J; J:= J+1 END ELSE J:= J+1;
              IF I1<1 THEN BEGIN ARC:= Y+AP(I1); IF ARC>BMAX THEN BMAX:= ARC; I1:= IY+1 END;
              AP(I1):= API1;
            NEXTY:
          END;
        END;
  BACK: IF BMAX+AOPT>B THEN COPT:= 0 ELSE
    BEGIN X(P(1)):= IY:= (B-BMAX)AOPT; B:= B-IY+AOPT; COPT:= IY+COPT END;
    FOR IY:= I(B) WHILE IY>0 DO B:= B-1; RUCKSACKDPGG1BSW:= COPT + R(B);
    IF B>0 THEN FOR B:= B,B-A(J) WHILE B>0 DO BEGIN J:= P(I(B)); X(J):= X(J)+1 END
  END RUCKSACKDPGG1BSW;

```

```

297
298
299
300
301
302
303
304
305
306
307
308
309
310
311
312
313
314
315
316
317
318
319
320
321
322
323
324
325
326
327
328
329
330
331
332
333
334
335
336
337
338
339
340
341
342
343
344
345
346
347
348
349
350
351
352
353
354
355
356

REAL PROCEDURE KNAPSACKDP(N,C,A,B,X);
VALUE N,B; INTEGER N,B; REAL ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
REAL C,J,K; INTEGER AJ,Y,J,JU,BMAX,M; BOOLEAN NEW;
BEGIN
  INTEGER ARRAY P,BACK(1:N),I(1:AVAILABLE-1000);
  ARRAY K(1:1);
  IF B < N THEN B ELSE N;
  PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
  ITER:
    IF UP > LO + 1 THEN
      BEGIN
        INTEGER M; Y := P(LO); KY := K(Y); M := UP;
        FOR J := LO + 1 STEP 1 UNTIL M DO LE K(P(J)) < KY THEN
          BEGIN
            FOR M := M STEP -1 UNTIL J DO LE K(P(M)) < KY THEN
              BEGIN
                J0 := P(J); P(J) := P(M); P(M) := J0; M := M - 1; GO TO NEXTJ END;
                M := J - 1; GO TO ITER;
              END;
            P(LO) := P(M); P(M) := Y; LE M - LO > UP - M THEN
              BEGIN SORTP(M + 1, UP); UP := M - 1 END ELSE
              BEGIN SORTP(LO, M - 1); LO := M + 1 END; GO TO ITER
            END
          END
        LE UP > LO THEN
          BEGIN Y := P(LO); J := P(UP); LE K(Y) < K(J) THEN
            BEGIN P(LO) := J; P(UP) := Y END
          END
        END
      SORTP;
    J := N; M := 0; FOR J := J STEP -1 UNTIL 1 DO
      BEGIN
        AJ := A(J); CJ := C(J); X(J) := 0; LE AJ < B - CJ > 0 THEN
          BEGIN
            N := N + 1; P(N) := J; K(J) := CJ / AJ END
          END;
        SORTP(1, N); M := 1; BMAX := 0; K(0) := 0;
        FOR J0 := 1 STEP 1 UNTIL N DO
          BEGIN
            J := P(J0); CJ := C(J); AJ := A(J);
            BACK(J) := M; NEW := BMAX < B; LE NEW THEN
              BEGIN
                KY := K(BMAX); Y := BMAX; BMAX := BMAX + AJ; NEW := BMAX < B;
                LE NEW THEN BEGIN I(M) := B; M := M + 1 END ELSE BMAX := B;
                FOR Y := Y + 1 STEP 1 UNTIL BMAX DO K(Y) := KY
              END;
            Y := BMAX; FOR KY := K(Y - AJ) + CJ WHILE Y < B DO LE KY < K(Y) THEN
              BEGIN
                K(Y) := KY; LE -NEW THEN
                  BEGIN I(M) := Y; M := M + 1; NEW := TRUE END; Y := Y - 1
                END ELSE LE -NEW THEN Y := Y - 1 ELSE
                  BEGIN I(M) := Y; M := M + 1; NEW := FALSE; Y := Y - 1 END;
                I(M) := 0; M := M + 1
              END;
            LE BMAX < B THEN B := BMAX; KNAPSACKDP := K(B);
            FOR J0 := N STEP -1 UNTIL 1 DO
              BEGIN
                J := P(J0); LE A(J) > B THEN GO TO OUTJ; M := AJ := BACK(J);
                FOR Y := I(M) WHILE Y < B DO M := M + 1;
                LE EVEN(M - AJ) = -1 THEN BEGIN X(J) := 1; B := B - A(J) END;
                OUTJ:
                  END
              END
            END KNAPSACKDP;
          END

```



```

357
358
359
360
361
362
363
364 REAL PROCEDURE KNAPSACKDPPER(N,C,A,B,X);
365 VALUE N,B; INTEGER N,B; REAL ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
366 BEGIN REAL CJ; INTEGER AJ,J,JO;
367 INTEGER ARRAY P(1:N),I(0:B); ARRAY K(-1:1); B >= N THEN B ELSE N;
368
369 PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
370 ITER: IF UP > LO+1 THEN
371 BEGIN INTEGER M; J:= P(LO); CJ:= C[J]; M:= UP;
372 FOR JO:= LO+1 STEP 1 UNTIL M DO IF K(P(JO)) < CJ THEN
373 BEGIN FOR M:= M STEP -1 UNTIL JO DO IF K(P(M)) > CJ THEN
374 BEGIN AJ:= P(JO); P(JO):= P(M); P(M):= AJ; M:= M-1; GOTO NEXTJO END;
375 M:= JO-1; GOTO IN;
376 NEXTJO: END;
377 IN: P(LO):= P(M); P(M):= J; IF M-LO > UP-M THEN
378 BEGIN SORTP(M+1,UP); UP:= M-1 END ELSE
379 BEGIN SORTP(LO,M-1); LO:= M+1 END; GOTO ITER
380 END ELSE
381 IF UP > LO THEN
382 BEGIN JO:= P(LO); J:= P(UP); IF K(JO) < K(J) THEN
383 BEGIN P(LO):= J; P(UP):= JO END
384 END
385 SORTP;
386
387 INTEGER PROCEDURE KNAP(N); VALUE N; INTEGER N;
388 BEGIN INTEGER Y,J,JO,BMAX; REAL KY;
389 BMAX:= 0; K(0):= 0;
390 FOR JO:= 1 STEP 1 UNTIL N DO
391 BEGIN J:= P(JO); CJ:= C[J]; AJ:= A[J]; IF BMAX < B THEN
392 BEGIN KY:= K(BMAX); JI:= I(BMAX); Y:= BMAX;
393 BMAX:= BMAX+AJ; IF BMAX > B THEN BMAX:= B;
394 FOR Y:= Y+1 STEP 1 UNTIL BMAX DO BEGIN K(Y):= KY; I(Y):= J END
395 END;
396 Y:= BMAX; IF Y > AJ THEN
397 FOR KY:= K(Y-AJ)+CJ WHILE Y > AJ DO
398 IF KY < K(Y) THEN Y:= Y-1 ELSE
399 BEGIN K(Y):= KY; I(Y):= JO; Y:= Y-1 END
400 END;
401 IF BMAX < B THEN B:= BMAX; KNAP:= I(B)
402 END KNAP;
403
404 J:= N; N:= 0; FOR J:= J STEP -1 UNTIL 1 DO
405 BEGIN AJ:= A[J]; CJ:= C[J]; X(J):= 0; IF AJ <= B - CJ > 0 THEN
406 BEGIN N:= N+1; P(N):= J; K(J):= CJ/AJ END
407 END;
408 SORTP(1,N);
409
410 KNAP(N); KNAPSACKDPPER:= K(B); N:= N+1;
411 FOR B:= B, B-A(J) WHILE K(B) > 0 DO
412 BEGIN JO:= I(B); N:= 1; IF JO < N THEN JO ELSE KNAP(N-1); J:= P(N); X(J):= 1 END
413 END KNAPSACKDPPER;
414
415
416

```

```

57
58
59
60
61
62
63
64
65
66
67
68
69
70
71
72
73   REAL PROCEDURE RUCKSACKBB(N,C,A,B,X);
74   VALUE N,B; INTEGER N,B; REAL ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
75   BEGIN   REAL CK,RY; INTEGER J,K,Y,AK,TP,TK; INTEGER ARRAY P[1:N];
76
77       BEGIN   REAL ARRAY Q[1:N], R[1:A]; INTEGER ARRAY I[1:B];
78
79           PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
80           ITER:   IE UP > LO + 1 THEN
81               BEGIN   INTEGER M; K:= P[LO]; CK:= Q[K]; M:= UP;
82                       EQB J:= LO + 1 STEP 1 UNILL M DO IE Q[P[J]] < CK THEN
83                           BEGIN   EQB M:= M STEP -1 UNILL J DO IE Q[P[M]] >= CK THEN
84                               BEGIN Y:= P[J]; P[J]:= P[M]; P[M]:= Y; M:= M - 1; GOIQ NEXTJ END;
85                                   M:= J - 1; GOIQ IN;
86
87                       NEXTJ:   END;
88                       IN:     P[LO]:= P[M]; P[M]:= K; IE M - LO > UP - M THEN
89                           BEGIN SORTP(M + 1,UP); UP:= M - 1 END   ELSE
90                               BEGIN SORTP(LO,M - 1); LO:= M + 1 END;   GOIQ ITER
91
92                       END   ELSE
93                       IE UP > LO   THEN
94                           BEGIN   K:= P[LO]; J:= P[UP];
95                               IE Q[K] < Q[J] THEN BEGIN P[LO]:= J; P[UP]:= K END
96
97                           END
98
99           SORTP;
100
101       TP:= 0; EQB K:= N STEP -1 UNILL 1 DO IE A[K] > B THEN X[K]:= 0 ELSE
102       BEGIN   CK:= C[K]; AK:= A[K]; X[K]:= 0;
103               IE AK>TP THEN BEGIN EQB TP:= TP+1 STEP 1 UNILL AK DO R[TP]:= 0; TP:= AK END;
104               IE R[AK] < CK THEN BEGIN R[AK]:= CK; I[AK]:= K END
105
106       END;
107       CK:= 0; N:= 0;
108       EQB AK:= 1 STEP 1 UNILL TP DO IE R[AK] > CK THEN
109       BEGIN   CK:= R[AK]; IE I[AK] > 0 THEN
110           BEGIN   N:= N + 1; K:= P[N]:= I[AK]; Q[K]:= CK/AK;
111                   Y:= AK; RY:= CK + CK; EQB Y:= Y + AK WHILE Y <= TP DO
112                       IE R[Y] > RY THEN RY:= R[Y] + CK ELSE
113                       BEGIN R[Y]:= RY; RY:= RY + CK; I[Y]:= 0 END
114
115           END
116       END;
117       SORTP(1,N)
118   END DOMSORT;
119
120   BEGIN   REAL ARRAY CP, QP[1:N]; INTEGER ARRAY AP, MINAP, RP, RK, XPRP, XKRK[1:N];
121
122   PROCEDURE RUCK;

```

```

117 BEGIN BOOLEAN POK; REAL CPK, OPL; INTEGER APK, XK, L;
118 CPK:= CP[K]; APK:= AP[K];
119 Y:= B / APK; XK:= /E K = N / B = Y * APK THEN -1 ELSE (B - MINAP[K])/APK - .499999;
120 /E Y > XK THEN
121 BEGIN RY:= Y * CPK; /E RY > CK THEN
122 BEGIN CK:= RY; TP:= TK + 1; RP[TP]:= K; XPRP[TP]:= Y;
123 EQB J:= TK STEP -1 UNTIL 1 DO BEGIN RP[J]:= RK[J]; XPRP[J]:= XKRK[J] END
124 END;
125 /E XK < 0 THEN SQIQ OUT
126 END;
127 L:= K + 1; OPL:= OP[L]; POK:= XK > 0;
128 /E POK THEN
129 BEGIN CK:= CK - XK * CPK; B:= B - XK * APK; TK:= TK + 1; RK[TK]:= K; XKRK[TK]:= XK .END;
130 IN: /E B * OPL > CK THEN
131 BEGIN K:= L; EQB J:= K WHILE B < AP[J] DO K:= J + 1;
132 /E K = L THEN RUCK ELSE /E B * OP[K] > CK THEN RUCK;
133 /E POK THEN
134 BEGIN XK:= XK - 1; POK:= XK > 0;
135 CK:= CK + CPK; B:= B + APK; /E POK THEN XKRK[TK]:= XK ELSE TK:= TK - 1;
136 SQIQ IN
137 END
138 END ELSE
139 /E POK THEN
140 BEGIN CK:= CK + XK * CPK; B:= B + XK * APK; TK:= TK - 1 .END;
141 OUT:
142 END RUCK;
143
144 Y:= /7; EQB J:= N STEP -1 UNTIL 1 DO
145 BEGIN K:= P[J]; CP[J]:= CK:= C[K]; AP[J]:= AK:= A[K];
146 OP[J]:= CK/AK; MINAP[J]:= Y; /E AK < Y THEN Y:= AK
147 END;
148 TK:= 0; CK:= 0; K:= 1; RUCK; RUCKSACKBB:= CK;
149 EQB J:= TP STEP -1 UNTIL 1 DO X[P[RP[J]]]:= XPRP[J]
150
151 END BB
152 END RUCKSACKBB;
153
154
155
156
157
158
159
160
161
162
163
164
165
166
167
168
169
170
171
172
173
174
175
176

```

```

177
178
179
180
181
182
183
184
185
186
187
188
189
190
191
192
193 REAL PROCEDURE KNAPSACKBB(N,C,A,B,X);
194 VALUE N,B; INTEGER N,B; REAL ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
195 BEGIN REAL CK,CF,LB; INTEGER J,K,AK,TP,TK; INTEGER ARRAY P[1:N];
196
197     BEGIN REAL ARRAY Q[1:N];
198
199     PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
200 ITER:   IF UP > LO + 1 THEN
201     BEGIN INTEGER M; K:= P[LO]; CK:= Q[K]; M:= UP;
202     FOR J:= LO + 1 STEP 1 UNTIL M DO IF Q[P[J]] < CK THEN
203     BEGIN FOR M:= M STEP -1 UNTIL J DO IF Q[P[M]] >= CK THEN
204     BEGIN TP:= P[J]; P[J]:= P[M]; P[M]:= TP; M:= M - 1; GOTO NEXTJ END;
205     M:= J - 1; GOTO IN;
206     NEXTJ:  END;
207     IN:    P[LO]:= P[M]; P[M]:= K; IF M - LO > UP - M THEN
208     BEGIN SORTP(M + 1,UP); UP:= M - 1 END ELSE
209     BEGIN SORTP(LO,M - 1); LO:= M + 1 END; GOTO ITER
210     END ELSE
211     IF UP > LO THEN
212     BEGIN K:= P[LO]; J:= P[UP];
213     IF Q[K] < Q[J] THEN BEGIN P[LO]:= J; P[UP]:= K END
214     END
215     SORTP;
216
217     K:= N; N:= 0; FOR K:= K STEP -1 UNTIL 1 DO
218     BEGIN X[K]:= 0; CK:= C[K]; AK:= A[K]; IF CK > 0 & AK <= B THEN
219     BEGIN N:= N + 1; P[N]:= K; Q[K]:= CK/AK END
220     END;
221     SORTP(1,N); J:= N + 1
222     END SORT;
223
224     BEGIN ARRAY CP[1:N],OP[1:J]; INTEGER ARRAY AP[1:J],XP,XK,MINAP[1:N];
225
226     PROCEDURE KNAP(BK,CK,F); VALUE BK,CK,F; INTEGER BK,F; REAL CK;
227     BEGIN INTEGER APK,L; REAL CPK;
228     TK:= TK+1; L:= K+1; IF F>L THEN GOTO BRANCH; L:= L+1;
229     NEXTK:  FOR APK:= AP[L] WHILE APK>BK DO L:= L+1;
230     IF CK+BK*OP[L]<=LB THEN GOTO OUT; K:= F:= L;
231     NEXTF:  FOR APK:= AP[F] WHILE APK<=BK DO
232     BEGIN BK:= BK-APK; CK:= CK+CP[F]; F:= F+1 END;
233     CF:= OP[F]*BK; IF CK+CF<=LB THEN GOTO OUT;
234     L:= L+1; IF CF<=0 THEN
235     BEGIN LB:= CK; TP:= TK+F-L;
236     FOR J:= TK-1 STEP -1 UNTIL 1 DO XP[J]:= XK[J];

```

```

237         EQB J:= F-L SIEE -1 UNTIL 0 DO XP[TP-J]:= K+J; GOIQ OUT
238     END;
239     BRANCH: XK[TK]:= K; APK:= AP[K]; CPK:= CP[K]; IE F>L ITHEN
240     BEGIN  K:= L; KNAP(BK,CK,F); K:= L;
241           BK:= BK+APK; CK:= CK-CPK;
242           GOIQ IE CK+BK+QP[F]>LB ITHEN NEXTP ELSE OUT
243     END;
244     AK:= BK-MINAP[K]; IE AK<0 ITHEN KNAP(BK,CK,K) ELSE
245     IE CK<LB ITHEN GOIQ IE AK+APK<0 ITHEN BACK ELSE OUT ELSE
246     BEGIN  EQB J:= TK SIEE -1 UNTIL 1 DO XP[J]:= XK[J];
247           LB:= CK; TP:= TK; IE AK+APK<0 ITHEN GOIQ OUT
248     END;
249     BACK:  BK:= BK+APK; CK:= CK-CPK; GOIQ NEXTK;
250     OUT:   TK:= TK-1
251     END KNAP;
252
253     QP[J]:= J; TP:= AP[J]:= 0;
254     EQB J:= N SIEE -1 UNTIL 1 DO
255     BEGIN  K:= P[J]; CP[J]:= CK:= C[K]; AP[J]:= AK:= A[K];
256           QP[J]:= CK/AK; MINAP[J]:= TP; IE AK<TP ITHEN TP:= AK
257     END;
258     LB:= 0; K:= -1; TK:= 0;
259     IE N=0 ITHEN TP:= 0 ELSE KNAP(B,0,-1); KNAPSACKBB:= LB;
260     EQB J:= TP SIEE -1 UNTIL 1 DO X[P[XP[J]]]:= 1
261
262     END
263     END KNAPSACKBB;
264
265
266
267
268
269
270
271
272
273
274
275
276
277
278
279
280
281
282
283
284
285
286
287
288
289
290
291
292
293
294
295
296

```

van Greenberg & Hegerich

297
298
299
300
301
302
303
304
305
306
307
308
309
310
311
312
313
314
315
316
317
318
319
320
321
322
323
324
325
326
327
328
329
330
331
332
333
334
335
336
337
338
339
340
341
342
343
344
345
346
347
348
349
350
351
352
353
354
355
356

```

REAL PROCEDURE KNAPSACKBBGM(N,C,A,B,X);
VALUE N,B; INTEGER N,B; REAL ARRAY C; INTEGER ARRAY A,X;
BEGIN REAL LB,CJ,OPJ; INTEGER H,J,K,AJ,APJ,BJ,TP; INTEGER ARRAY P(1:N);

  BEGIN REAL ARRAY Q(1:N);

    PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
    ITER: IE UP > LO + 1 THEN
      BEGIN INTEGER K; J:= P[LO]; OPJ:= Q[J]; K:= UP;
      EQB H:= LO + 1 STEP 1 UNTIL K DO IE Q[P[H]] < OPJ THEN
        BEGIN EQB K:= K STEP -1 UNTIL H DO IE Q[P[K]] > OPJ THEN
          BEGIN TP:= P[H]; P[H]:= P[K]; P[K]:= TP; K:= K - 1; GOIQ NEXTH END;
          K:= H - 1; GOIQ IN;
        NEXTH: END;
      IN: P[LO]:= P[K]; P[K]:= J; IE K - LO > UP - K THEN
        BEGIN SORTP(K + 1,UP); UP:= K - 1 END ELSE
        BEGIN SORTP(LO,K - 1); LO:= K + 1 END; GOIQ ITER
      END ELSE
      IE UP > LO THEN
        BEGIN H:= P[LO]; J:= P[UP];
          IE Q[H] < Q[J] THEN BEGIN P[LO]:= J; P[UP]:= H END
        END
      SORTP;

      J:= N; N:= 0; EQB J:= J STEP -1 UNTIL 1 DO
      BEGIN CJ:= C[J]; AJ:= A[J]; IE CJ>0 ^ AJ<B THEN
        BEGIN N:= N+1; P[N]:= J; Q[J]:= CJ/AJ END ELSE X[J]:= 0
      END;
      SORTP(1,N)
    END-SORT;

  BEGIN INTEGER BFREE; ARRAY CP(0:N),QP(1:N); INTEGER ARRAY AP,XP,XK,MINAP(0:N);

    PROCEDURE UPDATE(K,CK); VALUE K,CK; INTEGER K; REAL CK;
    BEGIN EQB TP:= N STEP -1 UNTIL 1 DO XP[TP]:= XK[TP];
      TP:= K; LB:= CK+,-7
    END;

    PROCEDURE KNAP(K,BK,CK); VALUE K,BK,CK; INTEGER K,BK; REAL CK;
    BEGIN INTEGER APK; XK[K]:= 0; IE MINAP[K]<BFREE THEN
      BEGIN BJ:= BK; CJ:= CK;
        EQB J:= K+1 STEP 1 UNTIL N DO IE XK[J]=-1 THEN

```

```

357 BEGIN APJ:= AP[J]; IE APJ>BJ THEN
358 BEGIN IE CJ+OP[J]*BJ<LB THEN GOIQ RIGHT;
359 IE APJ>BJ THEN KNAP(J,BJ,CJ) ELSE UPDATE(J,CJ+CP[J]);
360 GOIQ RIGHT
361 END;
362 BJ:= BJ-APJ; CJ:= CJ+CP[J]
363 END;
364 IE CJ>LB THEN UPDATE(N,CJ)
365 END ELSE IE CK>LB THEN UPDATE(K-1,CK);
366 RIGHT: APK:= AP[K]; IE APK>BFREE THEN GOIQ OUT; BK:= BK-APK; CK:= CK+CP[K];
367 EQB J:= K-1 STEP -1 UNTIL 1 DO IE XK[J]=-1 THEN
368 BEGIN BK:= BK+AP[J]; CK:= CK-CP[J]; IE BK>0 THEN
369 BEGIN IE CK+OP[J]*BK<LB THEN GOIQ OUT;
370 IE BK=0 THEN BEGIN UPDATE(J,CK); GOIQ OUT END;
371 BFREE:= BFREE-APK; XK[K]:= 1; KNAP(J,BK,CK);
372 BFREE:= BFREE+APK; GOIQ OUT
373 END
374 END;
375 OUT: XK[K]:= -1
376 END KNAP;
377
378 CP[0]:= LB:= -7; AP[0]:= XK[0]:= MINAP[0]:= -1; BJ:= -7; BFREE:= B;
379 EQB H:= N STEP -1 UNTIL 1 DO
380 BEGIN J:= P[H]; CP[H]:= CJ:= C[J]; AP[H]:= AJ:= A[J]; XK[H]:= -1;
381 OP[H]:= CJ/AJ; MINAP[H]:= BJ; IE AJ<BJ THEN BJ:= AJ
382 END;
383 IE N=0 THEN TP:= 0 ELSE KNAP(0,B,0); KNAPSACKBBGH:= LB-7;
384 EQB J:= TP STEP -1 UNTIL 1 DO X[P[J]]:= ABS(XP[J]);
385 EQB J:= TP+1 STEP 1 UNTIL N DO X[P[J]]:= IE XP[J]=1 THEN 1 ELSE 0
386 END
387 END KNAPSACKBBGH;
388
389
390
391
392
393
394
395
396
397
398
399
400
401
402
403
404
405
406
407
408
409
410
411
412
413
414
415
416

```

voor rugzakproblemen met bovengrenzen

```

417
418
419
420
421
422
423
424
425
426
427
428
429
430
431
432
433
434
435
436
437 REAL PROCEDURE RUCKSACKUBB(N,C,A,U,B,X);
438 VALUE N,B; INTEGER N,B; REAL ARRAY C; INTEGER ARRAY A,U,X;
439 BEGIN REAL CK,RY; INTEGER J,K,AK,TP,TK; INTEGER ARRAY P(1:N);
440
441     BEGIN REAL ARRAY Q(1:N);
442
443     PROCEDURE SORTP(LO,UP); VALUE LO,UP; INTEGER LO,UP;
444     ITER:  IE UP > LO + 1 THEN
445         BEGIN INTEGER M; K:= P[LO]; CK:= Q[K]; M:= UP;
446             EQB J:= LO + 1 STEP 1 UNTIL M DO IE Q[P[J]] < CK THEN
447                 BEGIN EQB M:= M STEP -1 UNTIL J DO IE Q[P[M]] > CK THEN
448                     BEGIN TP:= P[J]; P[J]:= P[M]; P[M]:= TP; M:= M - 1; GOIQ NEXTJ END;
449                     M:= J - 1; GOIQ IN;
450                 NEXTJ:  END;
451             IN:  P[LO]:= P[M]; P[M]:= K; IE M - LO > UP - M THEN
452                 BEGIN SORTP(M + 1,UP); UP:= M - 1 END ELSE
453                 BEGIN SORTP(LO,M - 1); LO:= M + 1 END; GOIQ ITER
454             END ELSE
455             IE UP > LO THEN
456                 BEGIN K:= P[LO]; J:= P[UP];
457                     IE Q[K] < Q[J] THEN BEGIN P[LO]:= J; P[UP]:= K END
458                 END
459             SORTP;
460
461     K:= N; N:= 0; EQB K:= K STEP -1 UNTIL 1 DO
462     BEGIN X[K]:= 0; CK:= C[K]; AK:= A[K];
463         IE CK > 0 ^ AK < B ^ U[K] > 1 THEN
464             BEGIN N:= N + 1; P[N]:= K; Q[K]:= CK/AK END
465     END;
466     SORTP(1,N); J:= N + 1
467 END SORT;
468
469 BEGIN REAL ARRAY CP, UCP(1:N), QP(1:J); INTEGER ARRAY UPAP(1:J), AP, UP, MINAP, RP, RK, XPRP, XKRK(1:N);
470
471 PROCEDURE RUCK;
472 BEGIN BOOLEAN POK; REAL CPK, CM; INTEGER APK, BM, XK, L, M;
473     CPK:= CP[K]; APK:= AP[K];
474     AK:= IE B < UPAP[K] THEN B + APK ELSE UP[K];
475     XK:= IE K = N ^ B = AK * APK THEN -1 ELSE (B - MINAP[K])/APK - .499999;
476     IE AK > XK THEN

```



```

477 BEGIN RY:= AK * CPK; IE RY > CK THEN
478 BEGIN CK:= RY; TP:= TK + 1; RP[TP]:= K; XPRP[TP]:= AK;
479 EQB J:= TK SIER -1 UNILL 1 DO BEGIN RP[J]:= RK[J]; XPRP[J]:= XKRK[J] END
480 END;
481 IE XK < 0 THEN GOIQ OUT
482 END;
483 IE XK > AK THEN XK:= AK; POK:= XK > 0;
484 IE POK THEN
485 BEGIN CK:= CK - XK * CPK; B:= B - XK * APK; TK:= TK + 1; RK[TK]:= K; XKRK[TK]:= XK END;
486 M:= L:= K + 1; CM:= 0; BM:= B;
487 EQB AK:= UPAP[M] WHILE BM ≥ AK DO
IN: BEGIN CM:= CM - UPCP[M]; BM:= BM - AK; M:= M + 1 END;
488 IE BM * QP[M] > CK + CM THEN
489 BEGIN K:= L;
490 IE B ≥ AP[K] THEN RUCK ELSE
491 BEGIN K:= K + 1; EQB J:= K WHILE B < AP[J] DO K:= J + 1;
492 IE B * QP[K] > CK THEN RUCK
493 END;
494 IE POK THEN
495 BEGIN XK:= XK - 1; POK:= XK > 0;
496 CK:= CK + CPK; B:= B + APK; IE POK THEN XKRK[TK]:= XK ELSE TK:= TK - 1;
497 BM:= BM + APK; GOIQ IN
498 END
499 END ELSE
500 END
501 IE POK THEN
502 BEGIN CK:= CK + XK * CPK; B:= B + XK * APK; TK:= TK - 1 END;
503 OUT:
504 END RUCK;
505
506 QP[J]:= 0; UPAP[J]:= TP:= 7; EQB J:= N SIER -1 UNILL 1 DO
507 BEGIN K:= P[J]; CP[J]:= CK:= C[K]; AP[J]:= AK:= A[K]; UP[J]:= TK:= U[K];
508 QP[J]:= CK/AK; UPCP[J]:= TK * CK; UPAP[J]:= TK * AK; MINAP[J]:= TP; IE AK < TP THEN TP:= AK
509 END;
510 CK:= 0; TK:= 0; K:= 1; RUCK; RUCKSACKUBBB:= CK;
511 EQB J:= TP SIER -1 UNILL 1 DO X[RP[J]]:= XPRP[J]
512 END BB
513 END RUCKSACKUBBB;
514
515
516
517
518
519
520
521
522
523
524
525
526
527
528
529
530
531
532
533
534
535
536

```

APPENDIX D: Literatuur

1. Bowman, V.J. and G.L. Nemhauser, Deep cuts in integer programming.
CORE Discussion paper, October 1969, Leuven.
2. Bradley, G.H., Transformation of integer programs to knapsack problems.
Discrete Mathematics 1 (1971), 29-45.
3. Burdet, C.-A., Generating all the faces of a polyhedron.
Man. Sc., Res. Rep. no. 271 (1971), Carnegie-Mellon Univ.,
Pittsburg.
4. Cabot, A., An enumeration algorithm for knapsack problems.
Opns. Res. 18 (1970), 306-311.
5. Geoffrion, A.M. and R.E. Marsten, Integer programming algorithms:
a framework and state-of-the-art survey.
Man. Sc., 18 (1972), 465-491.
6. Gerhardt, C., Gedanken zur Lösung des Knapsack-Problems.
Ablauf- und Planungsforschung 11 (1970), 69-83.
7. Gilmore, P.C. and R.E. Gomory, A linear programming approach to
the cutting stock problem.
Part I : Opns. Res. 9 (1961), 849-859.
Part II: Opns. Res. 11 (1963), 863-888.
8. Gilmore, P.C. and R.E. Gomory, Multi-stage cutting stock problems
of two or more dimensions.
Opns. Res. 13 (1965), 94-120.
9. Gilmore, P.C. and R.E. Gomory, The theory and computation of
knapsack functions.
Opns. Res. 14 (1966), 1045-1074.
10. Greenberg, H., An algorithm for the computation of knapsack functions.
Journ. of Math. Anal. and Applications 26 (1969), 159-162.
11. Greenberg, H., and R.L. Hegerich, A branch search algorithm for the
knapsack problem.
Man. Sc. 16 (1970), 327-332.

12. Hu, T.C., Integer programming and network flows.
Addison-Wesley, Reading (Mass.) (1969).
13. Kirby, M.J.L., H.R. Love and K. Swarup, A cutting-plane algorithm
for extremal point mathematical programming.
Cah. du Centre d'Et. de R.O. 14 (1972), 27-42.
14. Kolesar, P.J., A branch-and-bound algorithm for the knapsack problem.
Man. Sc. 13 (1967), 723-735.
15. Land, A.H. and A.G. Doig, An automatic method of solving discrete
programming problems.
Econometrica 28 (1960), 497-520.
16. Lawler, E.L. and D.E. Wood, Branch-and-bound methods: a survey.
Opns. Res. 14 (1966), 699-719.
17. Mitten, L.G., Branch-and-bound methods, general formulation and
properties.
Opns. Res. 18 (1970), 24-35.
18. Nemhauser, G.L. and Z. Ullmann, Discrete dynamic programming and
capital allocation.
Man. Sc. 15 (1969), 494-505.
19. Shapiro, J.F., Dynamic programming algorithms for the integer
programming problem; I: the integer programming problem
viewed as a knapsack type problem.
Opns. Res. 16 (1968), 103-121.
20. Shapiro, J.F. and H.M. Wagner, A finite renewal algorithm for the
knapsack and turnpike models.
Opns. Res. 15 (1967), 319-341.

